

Kapitel 2: Lineare Abbildungen

5. Darstellungsmatrizen

Stets: \mathbb{K} ein Körper, V, W zwei \mathbb{K} -Vektorräume, $f: V \rightarrow W$ linear
 $A = (\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m)$ geordnete Basis von V
 $B = (\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n)$ geordnete Basis von W

Geordnete Basis?

X, Y Mengen: $X \times Y = \{ (x, y) \mid x \in X, y \in Y \}$

↑
"geordnetes Paar"

$(x, y) = (x', y')$ gdw. $x = x'$ und $y = y'$

$X^n = \underbrace{X \times \dots \times X}_n =$ Menge der geordneten n -Tupel
 (x_1, \dots, x_n) mit $x_1, \dots, x_n \in X$

$A = (\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m) \in V^m$ geordnete Basis, falls

$[\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m$ paarw. verschieden und $]$ $\{ \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m \}$ Basis.

Vorüberlegung:

Jedes $\vec{v} \in V$ lässt sich eindeutig schreiben als

$$\vec{v} = \sum_{k=1}^m \tau_k \cdot \vec{a}_k \quad \text{mit } \tau_1, \dots, \tau_m \in \mathbb{K}.$$

$f(\vec{v}) \in W$ lässt sich eindeutig schreiben als

$$f(\vec{v}) = \sum_{l=1}^n s_l \cdot \vec{b}_l \quad \text{mit } s_1, \dots, s_n \in \mathbb{K}.$$

Gesucht: Zusammenhang zwischen

den τ_1, \dots, τ_m und s_1, \dots, s_n ...

bzw. zwischen $\begin{pmatrix} \tau_1 \\ \vdots \\ \tau_m \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix}$

Die Gleichung $\vec{w} = f(\vec{v})$
übersetzt sich in $\begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = M \cdot \begin{pmatrix} \tau_1 \\ \vdots \\ \tau_m \end{pmatrix}$

wenn es so eine Matrix gibt,
dann beschreibt diese f "b.zgl." der Basen A und B .

5.1 Koordinatenvektoren

$$\vec{v} = \sum_{k=1}^n \tau_k \cdot \vec{a}_k = LK_A \begin{pmatrix} \tau_1 \\ \vdots \\ \tau_n \end{pmatrix}$$

↳ das was die Def der Abb. LK_A

A ist eine Basis,

also ist $LK_A : \mathbb{K}^n \rightarrow V$ linear und bijektiv,

also gibt es $LK_A^{-1} : V \rightarrow \mathbb{K}^n$, linear und bijektiv

$$LK_A^{-1}(\vec{v}) = \begin{pmatrix} \tau_1 \\ \vdots \\ \tau_n \end{pmatrix} \text{ bedeutet } \vec{v} = \sum_{k=1}^n \tau_k \cdot \vec{a}_k$$

Schreibe $[\vec{v}]_A \stackrel{\text{Def}}{=} LK_A^{-1}(\vec{v})$

$[\vec{v}]_A$ heißt **Koordinatenvektor** von \vec{v} bezgl.

der Basis A .

Die lineare Abbildung

heißt $\kappa_A = LK_A^{-1} : V \rightarrow \mathbb{K}^n$, $\kappa_A(\vec{v}) = [\vec{v}]_A$
(zu Basis A)

Koordinatenabbildung

Beispiele

$$(a) \quad V = \mathbb{R}^2, \quad B = \left(\underline{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}}, \underline{\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}} \right) = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\left[\begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} \right]_B = \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix}$$

$\underbrace{\hspace{2cm}}_{\in V}$

$$\text{falls } r_1 \cdot \underline{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}} + r_2 \cdot \underline{\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}} = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\text{Lösung: } 4 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Also: $\begin{pmatrix} 4 \\ 1 \end{pmatrix} = \left[\begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} \right]_B$ ist der Koordinatenvektor

des Vektors $\begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$.

$$(b) \quad V = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0 \right\}, \quad B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\left[\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix} \right]_B = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \text{denn } \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix} = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$(c) V = \{ \tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2 \mid \tau_0, \tau_1, \tau_2 \in \mathbb{R} \}$$

$$B_1 = (1, x, x^2)$$

$$B_2 = (x^2, x, 1)$$

$$[\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2]_{B_1} = \begin{pmatrix} \tau_0 \\ \tau_1 \\ \tau_2 \end{pmatrix} \neq_{i.a.} [\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2]_{B_2} = \begin{pmatrix} \tau_2 \\ \tau_1 \\ \tau_0 \end{pmatrix}$$

$$B_3 = (1-x, 1+x, 1-x^2)$$

$$[\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2]_{B_3} = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}\tau_0 - \frac{1}{2}\tau_1 + \frac{1}{2}\tau_2 \\ \frac{1}{2}\tau_0 + \frac{1}{2}\tau_1 + \frac{1}{2}\tau_2 \\ -\tau_2 \end{pmatrix}$$

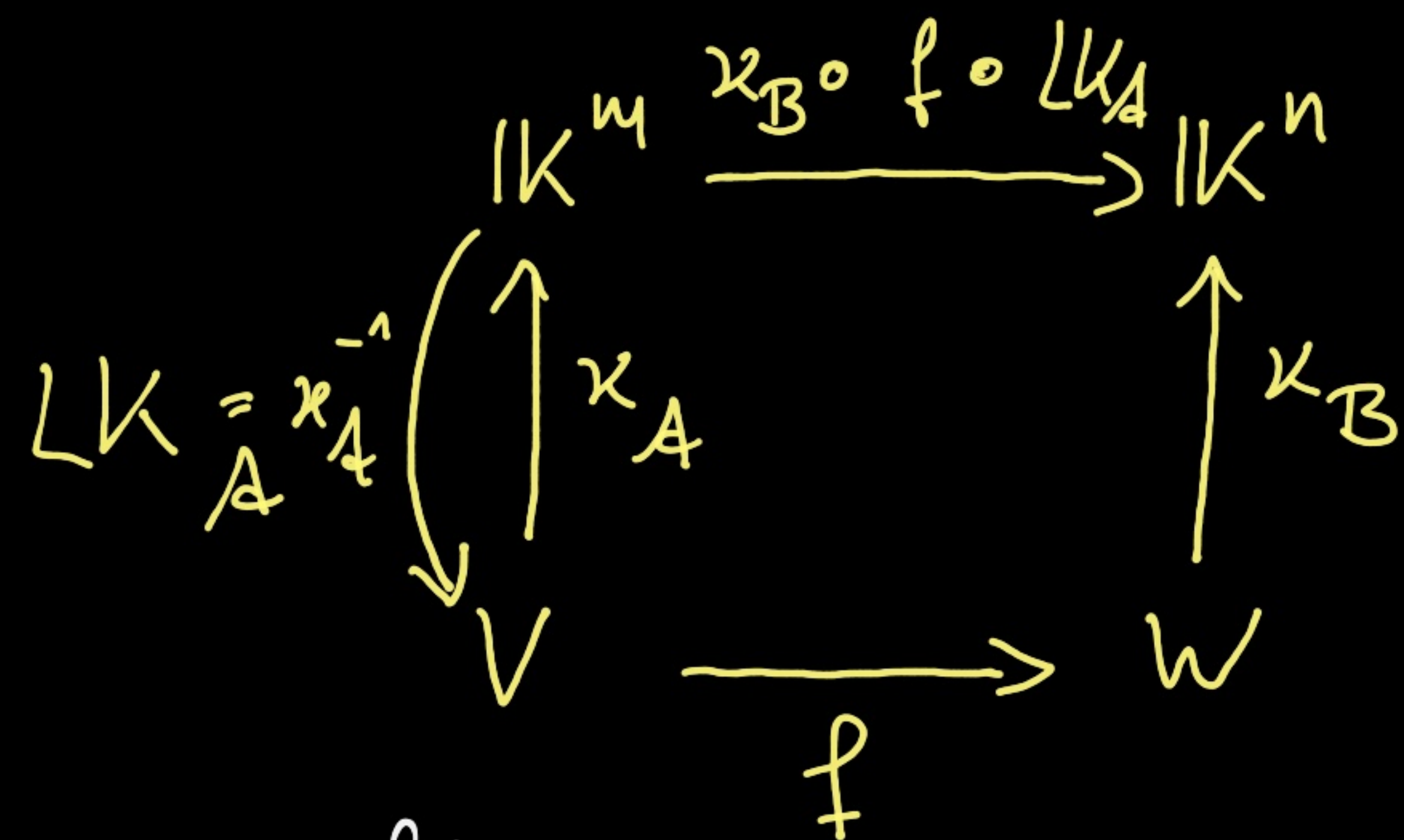
$$\begin{aligned} \text{bedeutet } \tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2 &= s_1 \cdot (1-x) + s_2 \cdot (1+x) + s_3 \cdot (1-x^2) \\ &= s_1 + s_2 + s_3 + (-s_1 + s_2) \cdot x - s_3 \cdot x^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Koeffizientenvergleich} \quad s_1 + s_2 + s_3 &= \tau_0 \\ -s_1 + s_2 &= \tau_1 \\ -s_3 &= \tau_2 \end{aligned}$$

$$\text{Schema} \quad \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & \tau_0 \\ -1 & 1 & 0 & \tau_1 \\ 0 & 0 & -1 & \tau_2 \end{array} \quad \begin{array}{l} + \text{III} \\ + \text{I} + \text{III} \\ \cdot (-1) \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & \tau_0 + \tau_2 \\ 0 & 2 & 0 & \tau_0 + \tau_1 + \tau_2 \\ 0 & 0 & 1 & -\tau_2 \end{array} \quad \begin{array}{l} - \text{I} \\ :2 \\ \end{array} \quad \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2}\tau_0 - \frac{1}{2}\tau_1 + \frac{1}{2}\tau_2 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2}\tau_0 + \frac{1}{2}\tau_1 + \frac{1}{2}\tau_2 \\ 0 & 0 & 1 & -\tau_2 \end{array}$$

5.2 Die Darstellungsmatrix einer linearen Abbildung
 V ein \mathbb{K} -VR mit Basis $A = (\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m)$
 W ein \mathbb{K} -VR mit Basis $B = (\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_n)$
 $f: V \rightarrow W$ linear



Die Abb. κ_B , LK_A , f sind linear,

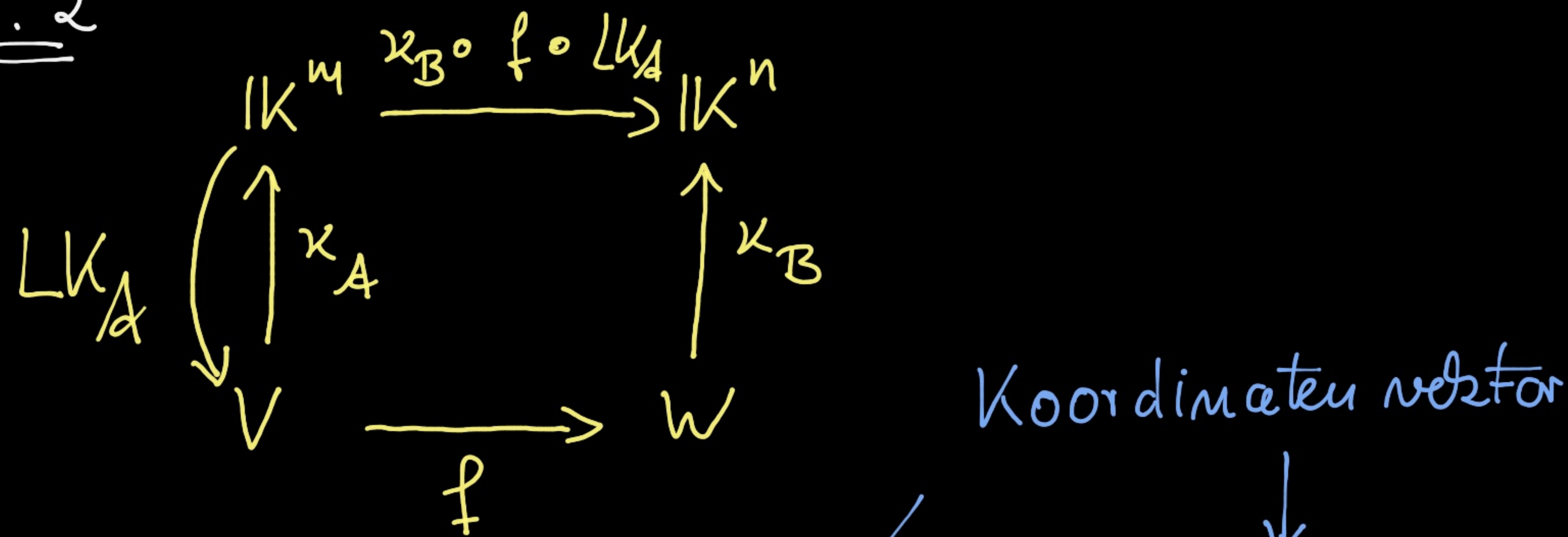
also ist $\kappa_B \circ f \circ LK_A: \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^n$ ebenfalls linear,

es gibt folglich eine Matrix $[f]_A^B \in \mathbb{K}^{n \times m}$ mit

$$(\kappa_B \circ f \circ LK_A)(\underline{u}) = [f]_A^B \cdot \underline{u} \quad \text{für alle } \underline{u} \in \mathbb{K}^m$$

$[f]_A^B$ heißt **Darstellungsmatrix** von
 f bezgl. der Basen A und B .

5.2



⊗ $(\kappa_B \circ f \circ LK_A)(\underline{u}) = \underbrace{[f]_A^B}_{\text{Koordinatenvektor}} \cdot \underline{u}$ für alle $\underline{u} \in K^m$
 $\underline{u} = [\vec{v}]_A$ (nämlich $\vec{v} = LK_A(\underline{u})$)

$$\begin{aligned} (\kappa_B \circ f \circ LK_A)(\underline{u}) &= \kappa_B(f(LK_A(\underline{u}))) \\ &= \kappa_B(f(\vec{v})) = [f(\vec{v})]_B \end{aligned}$$

⊗ $[f(\vec{v})]_B = [f]_A^B \cdot [\vec{v}]_A$

Ⓛ Diese Gleichung beschreibt den Sinn der Matrix $[f]_A^B$:

$$\vec{w} = f(\vec{v}) \iff [\vec{w}]_B = [f]_A^B [\vec{v}]_A$$

Beispiel $V = \{ \tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2 \mid \tau_0, \tau_1, \tau_2 \in \mathbb{R} \}$

$$W = \{ s_0 + s_1 x \mid s_0, s_1 \in \mathbb{R} \}$$

$$A = (\underline{1+x}, 1-x, 1-x^2)$$

$$B = (1+2x, x-3)$$

$$f: V \rightarrow W; \quad f(\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2) = \tau_1 + 2\tau_2 x$$

$$[f]_A^B \cdot [v(x)]_A = [f(v(x))]_B$$

$v(x) \in V$

1. Spalte v. $[f]_A^B \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = [f]_A^B \cdot [\underline{1+x}]_A = [f(1+x)]_B$

$$= [1]_B = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix}, \text{ bedeutet } \underline{1} = s_1 (1+2x) + \underbrace{s_2 \cdot (x-3)}_{-2 \cdot s_1}$$

$$\text{Also: } [f]_A^B = \begin{pmatrix} 1/7 & ? & ? \\ -2/7 & ? & ? \end{pmatrix} = \frac{1}{7} \cdot (1+2x) - \frac{2}{7} \cdot (x-3)$$

2. Spalte: $[f(1-x)]_B = [-1]_B = \begin{pmatrix} -1/7 \\ 2/7 \end{pmatrix}$

3. Spalte: $[f(1-x^2)]_B = [-2x]_B = [1 - (1+2x)]_B$
 $= [1]_B - [1+2x]_B = \begin{pmatrix} 1/7 \\ -2/7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6/7 \\ -2/7 \end{pmatrix}$

Folgt $[f]_A^B = \begin{pmatrix} 1/7 & -1/7 & -6/7 \\ -2/7 & 2/7 & -2/7 \end{pmatrix}$

Beispiel $V = \{ \tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2 \mid \tau_0, \tau_1, \tau_2 \in \mathbb{R} \}$

$$W = \{ s_0 + s_1 x \mid s_0, s_1 \in \mathbb{R} \}$$

$$A = (\underline{1+x}, 1-x, 1-x^2)$$

$$B = (1+2x, x-3)$$

$$f: V \rightarrow W; \quad f(\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2) = \tau_1 + 2\tau_2 x$$

Ausgerechnet: $[f]_A^B = \begin{pmatrix} 1/7 & -1/7 & -6/7 \\ -2/7 & 2/7 & -2/7 \end{pmatrix}$

Probe $\begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} = [f]_A^B \begin{pmatrix} \tau_1 \\ \tau_2 \\ \tau_3 \end{pmatrix}$ bedeutet:

$$s_1 \cdot (1+2x) + s_2 \cdot (x-3) = f(\tau_1 \cdot (1+x) + \tau_2 \cdot (1-x) + \tau_3 \cdot (1-x^2))$$

$$\begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/7 & -1/7 & -6/7 \\ -2/7 & 2/7 & -2/7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \tau_1 \\ \tau_2 \\ \tau_3 \end{pmatrix} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} \tau_1 - \tau_2 - 6\tau_3 \\ -2\tau_1 + 2\tau_2 - 2\tau_3 \end{pmatrix}$$

Beh.: $\frac{1}{7} (\tau_1 - \tau_2 - 6\tau_3) \cdot (1+2x) + \frac{1}{7} (-2\tau_1 + 2\tau_2 - 2\tau_3) \cdot (x-3)$

$\stackrel{?}{=} \tau_1 \cdot f(1+x) + \tau_2 \cdot f(1-x) + \tau_3 \cdot f(1-x^2)$

$= \tau_1 - \tau_2 - 6x$

nachrechnen

Beispiel: $V = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0 \right\}$, $A = \left(\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right) \right)$

$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 = x_2 \right\}$, $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$M = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 3 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$

Teil 1: Zeige: Ist $\underline{x} \in V$, so ist $M \cdot \underline{x} \in W$

$$\underline{x} \in V \Rightarrow \underline{x} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} \text{ für passende } r, s$$

$$\Rightarrow M \cdot \underline{x} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 3 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix}$$

Beachte: $\underline{y} \in W$ gilt g.d.w. $\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}}_{\in \mathbb{R}^{1 \times 3}} \cdot \underline{y} = 0$

Also: $M \cdot \underline{x} \in W$ gilt g.d.w.

$$0 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot M \cdot \underline{x} \stackrel{\text{s.o.}}{=} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} = 0 \quad \checkmark$$

Folgt: $f: V \rightarrow W$, $f(\underline{x}) = M \cdot \underline{x}$

Beispiel: $V = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0 \right\}$, $A = \left(\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right) \right)$
 $W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 = x_2 \right\}$, $B = \left(\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right)$

$f: V \rightarrow W$, $f(\underline{x}) = M \cdot \underline{x}$ mit $M = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 3 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$

Teil 2: Bestimme $[f]_A^B$

1. Spalte: $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = [f]_A^B \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = [f]_A^B \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}_A$

$= \left[f \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \right]_B = \left[M \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right]_B = \begin{pmatrix} r_1 \\ 1_2 \end{pmatrix}$,

falls $M \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = r_1 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + r_2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix}$

2. Spalte $\begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix}$: $M \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix}$

Erhalte: $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} r_1 & s_1 \\ r_2 & s_2 \end{pmatrix}}_{[f]_A^B} = M \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \leftarrow$

$B \cdot [f]_A^B = M \cdot A$

Schema: $\begin{array}{cc|cc} 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & -2 \end{array} \begin{array}{l} \sim \text{III} \\ - \text{I} \sim \text{Strich} \\ \sim \text{I} \end{array} \sim \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \end{array} = [f]_A^B$

KOCHREZEPT

$V \subseteq \mathbb{K}^m$ mit Basis A , $W \subseteq \mathbb{K}^n$ mit Basis B

$M \in \mathbb{K}^{n \times m}$ Matrix mit $M \cdot \underline{x} \in W$ für alle $\underline{x} \in V$

Bestimme die Darstellungsmatrix der linearen Abbildung

$$f: V \rightarrow W, \quad f(\underline{x}) = M \cdot \underline{x}$$

hier fassen wir A und B als Matrizen auf ...
(Missbrauch der Notation)

Ansatz: Lösen von $B \mid M \cdot A$ per Gauß

führt auf
$$\begin{array}{c|c} E & [f]_A^B \\ \hline 0 & 0 \end{array}$$

$$B \cdot [f]_A^B = M \cdot A$$

Wenn das klappt, so erhalte noch folgende Information

$M \cdot \underline{x} \in W$ gilt tatsächlich für alle $\underline{x} \in V$.

Denn: $\underline{x} \in V \Rightarrow \underline{x} = A \cdot \underline{r}$ für passenden Vektor $\underline{r} \in \mathbb{K}^{\dim V}$

$$\Rightarrow M \cdot \underline{x} = M \cdot A \cdot \underline{r} = B \cdot \underbrace{[f]_A^B \cdot \underline{r}}_{\underline{s}} = B \cdot \underline{s} \in W$$

Beispiel

$$V = \mathbb{R}^2, W = \mathbb{R}^3$$

$$A = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \quad B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$f(\underline{x}) = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 0 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \cdot \underline{x} \quad \text{für } \underline{x} \in \mathbb{R}^2$$

Bestimme $[f]_{A, B}^B$

$$M \cdot A = \begin{pmatrix} -1 & -3 \\ 2 & -2 \\ 2 & -4 \end{pmatrix}$$

Ansatz:

$$\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 1 & -1 & -3 \\ 1 & 1 & 0 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & -4 \end{array} \quad \begin{array}{l} \\ -I \\ \\ \end{array}$$

$$\leadsto \begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 1 & -1 & -3 \\ 0 & 1 & -1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & -4 \end{array} \quad \begin{array}{l} \\ \\ -II : 2 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 1 & -1 & -3 \\ 0 & 1 & -1 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1/2 & -5/2 \end{array} \quad \begin{array}{l} -III \\ +III \\ \\ \end{array}$$

$$\leadsto \begin{array}{cc|c} E & \begin{array}{c} -1/2 \\ 5/2 \\ -1/2 \end{array} & \begin{array}{c} -1/2 \\ -3/2 \\ -5/2 \end{array} \end{array} \quad \leadsto [f]_{A, B}^B = \begin{pmatrix} -1/2 & -1/2 \\ 5/2 & -3/2 \\ -1/2 & -5/2 \end{pmatrix}$$

Notiz: $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ Grupp, $E \Rightarrow B$ ist tatsächlich eine Basis.

Hausaufgabe IngMa 10 A

Vorgelegt sind die folgenden Daten: $M = \begin{pmatrix} 5 & -3 & -1 & -2 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 4 & -3 & -2 & -1 \end{pmatrix}$, $\vec{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\vec{b}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Wir betrachten die lineare Abb. $F: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $F(\underline{x}) = M \cdot \underline{x}$
sowie den Untervektorraum $U = \text{span} \{ \vec{b}_1, \vec{b}_2 \}$ von \mathbb{R}^4 .

(a) Berechne eine Basis von $\ker(F)$ und zeige, dass $C = \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$
eine Basis von $\text{im}(F)$ ist.

Damit gilt $\text{im}(F) = \text{span}(C) =: V$ und damit gilt $M \cdot \underline{x} \in V$
für alle $\underline{x} \in \mathbb{R}^4$, speziell für alle $\underline{x} \in U$. Somit erhalten
wir eine lineare Abb. $f: U \rightarrow V$, $f(\underline{x}) = M \cdot \underline{x}$.

(b) Berechne die Darstellungsmatrix $[f]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}$.

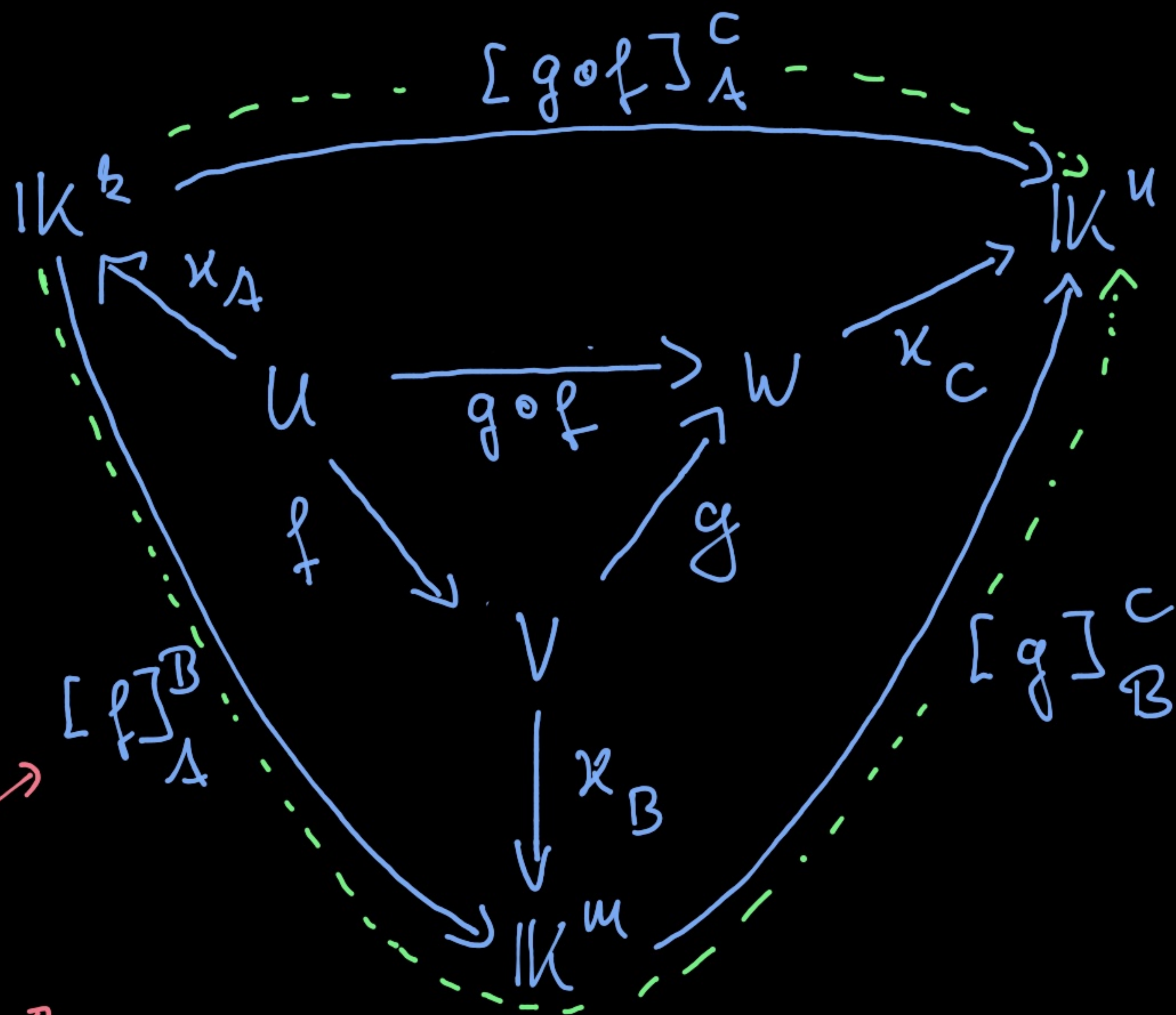
(c) Bestimme – wenn möglich – Basen G und H von U und V ,
so dass $[f]_{\mathcal{G}}^{\mathcal{H}} = E$ die Einheitsmatrix ist.

5.3: Satz Vorgelegt sind endlich-dimensionale \mathbb{K} -VR U, V, W mit Basen $A = (\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_k)$, $B = (\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_m)$, $C = (\vec{c}_1, \dots, \vec{c}_n)$ sowie lineare Abbildungen $f: U \rightarrow V$ und $g: V \rightarrow W$.

$g \circ f: U \rightarrow W$, $(g \circ f)(\vec{u}) = g(f(\vec{u}))$ ist linear

Dann gilt $[g \circ f]_A^C = [g]_B^C \cdot [f]_A^B$

Begründung:



gemeint:

$$f_{\mathbb{K}}(\underline{u}) = [f]_A^B \cdot \underline{u}$$

Speziell $\vec{u} = \vec{a}_1$, d.h. $[\vec{u}]_A = \underline{e}_1 \Rightarrow$ von $[g]_B^C \cdot [f]_A^B$ sind gleich.

1. Spalten von $[g \circ f]_A^C$ und Erhalte: $[g \circ f]_A^C = [g]_B^C \cdot [f]_A^B$

$$\begin{aligned} & [g \circ f]_A^C \cdot [\vec{u}]_A \\ &= [(g \circ f)(\vec{u})]_C \\ &= [g(f(\vec{u}))]_C \\ &= [g]_B^C \cdot [f(\vec{u})]_B \\ &= [g]_B^C \cdot ([f]_A^B \cdot [\vec{u}]_A) \\ &\stackrel{(3.5)}{=} ([g]_B^C \cdot [f]_A^B) \cdot [\vec{u}]_A \end{aligned}$$

für alle $\vec{u} \in U$

5.4 Notizen

(a) $\text{id}_V : V \rightarrow V$, $\text{id}_V(\vec{v}) = \vec{v}$

Dann gilt: $[\text{id}_V]_A^A = E$, $A = (\vec{\alpha}_1, \dots, \vec{\alpha}_n)$

Denn: k-te Spalte = $[\text{id}_V]_A^A \cdot \underline{e}_k$

$$= [\text{id}_V]_A^A \cdot [\vec{\alpha}_k]_A = [\text{id}_V(\vec{\alpha}_k)]_A$$

$$= [\vec{\alpha}_k]_A = \underline{\underline{e_k}}$$

(b) Ist $f : V \rightarrow W$ linear und bijektiv,
so ist $[f]_A^B$ invertierbar und es gilt

$$\left([f]_A^B\right)^{-1} = [f^{-1}]_B^A$$

Denn: $f^{-1} \circ f = \text{id}_V$ und $f \circ f^{-1} = \text{id}_W$

$$[f^{-1}]_B^A \cdot [f]_A^B = [f^{-1} \circ f]_A^A = [\text{id}_V]_A^A = E$$

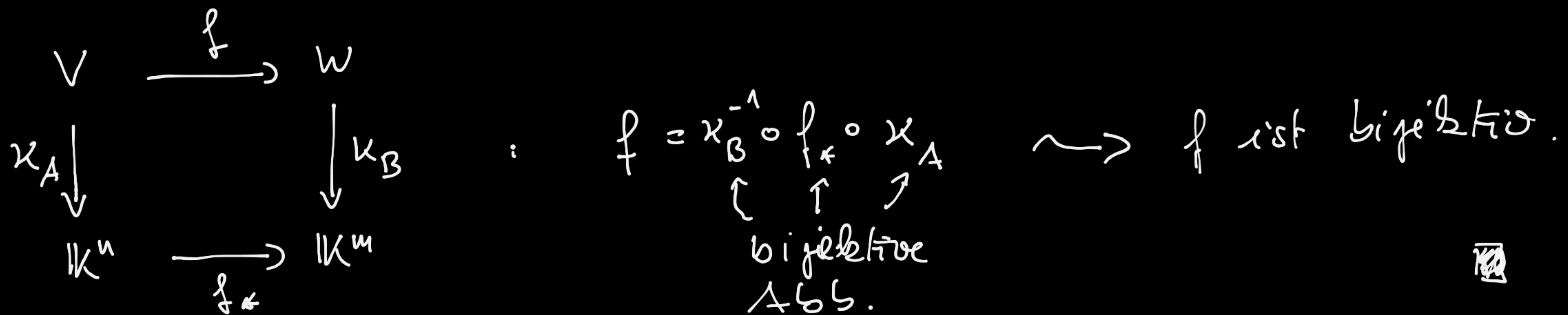
Analog: $[f]_A^B \cdot [f^{-1}]_B^A \stackrel{(5.3)}{=} E$

Jetzt folgt die Beh.

□

(c) Ist $[f]_A^B$ eine invertierbare Matrix,
 so ist die lineare Abbildung $f: V \rightarrow W$ bijektiv.

$[f]_A^B$ invertierbar bedeutet: $f_*: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$, $f_*(\underline{x}) = [f]_A^B \cdot \underline{x}$
 ist invertierbar.



Beispiel $U = \{ \tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2 \mid \tau_0, \tau_1, \tau_2 \in \mathbb{R} \}$

$V = \{ s_0 + s_1 x \mid s_0, s_1 \in \mathbb{R} \}$

$W = \mathbb{R}^2$

$f: U \rightarrow V; \quad f(\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2) = \tau_1 + 2\tau_2 x$

$g: V \rightarrow W; \quad g(s_0 + s_1 x) = \begin{pmatrix} s_0 \\ s_0 + s_1 \end{pmatrix}$

$A = (x-1, x+1, x^2-1), \quad B = (x-2, x+2), \quad C = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

$(g \circ f)(\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2) = g(f(\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2))$
 $= g(\tau_1 + 2\tau_2 x) = \begin{pmatrix} \tau_1 \\ \tau_1 + 2\tau_2 \end{pmatrix}$

•
$$\left. \begin{aligned} f(x-1) &= 1 &= -\frac{1}{4}(x-2) + \frac{1}{4}(x+2) \\ f(x+1) &= 1 &= -\frac{1}{4}(x-2) + \frac{1}{4}(x+2) \\ f(x^2-1) &= 2x &= 1 \cdot (x-2) + 1 \cdot (x+2) \end{aligned} \right\} [f]_A^B = \begin{pmatrix} -1/4 & -1/4 & 1 \\ 1/4 & 1/4 & 1 \end{pmatrix}$$

• $g(x-2) = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \end{pmatrix} = -\frac{3}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ $\begin{array}{cc|cc} 1 & -1 & -2 & 2 \\ 1 & 1 & -1 & 3 \end{array} \left| \begin{array}{l} -I \\ -II \end{array} \right| : 2$

$g(x+2) = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \frac{5}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ $\leadsto \begin{array}{cc|cc} 1 & -1 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & 1/2 & 1/2 \end{array} \left| \begin{array}{l} +II \\ \end{array} \right|$

$\leadsto \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -3/2 & 5/2 \\ 0 & 1 & 1/2 & 1/2 \end{array}$

Beispiel

$$f: U \rightarrow V; \quad f(\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2) = \tau_1 + 2\tau_2 x$$

$$g: V \rightarrow W; \quad g(s_0 + s_1 x) = \begin{pmatrix} s_0 \\ s_0 + s_1 \end{pmatrix}$$

$$A = (x-1, x+1, x^2-1), \quad B = (x-2, x+2),$$

$$(g \circ f)(\tau_0 + \tau_1 x + \tau_2 x^2) = \begin{pmatrix} \tau_1 \\ \tau_1 + 2\tau_2 \end{pmatrix}$$

$$[f]_A^B = \begin{pmatrix} -1/4 & -1/4 & 1 \\ 1/4 & 1/4 & 1 \end{pmatrix}; \quad [g]_B^C = \begin{pmatrix} -3/2 & 5/2 \\ 1/2 & 1/2 \end{pmatrix}$$

		-1/4	-1/4	1
		1/4	1/4	1
-3/2	5/2	1	1	1
1/2	1/2	0	0	1

$$[g \circ f]_A^C = [g]_B^C \cdot [f]_A^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

gleich

$$\left. \begin{aligned} (g \circ f)(x-1) &= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ (g \circ f)(x+1) &= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \text{---} \text{---} \text{---} \text{---} \\ (g \circ f)(x^2-1) &= \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} = 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\}$$

$$\rightarrow [g \circ f]_A^C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$