

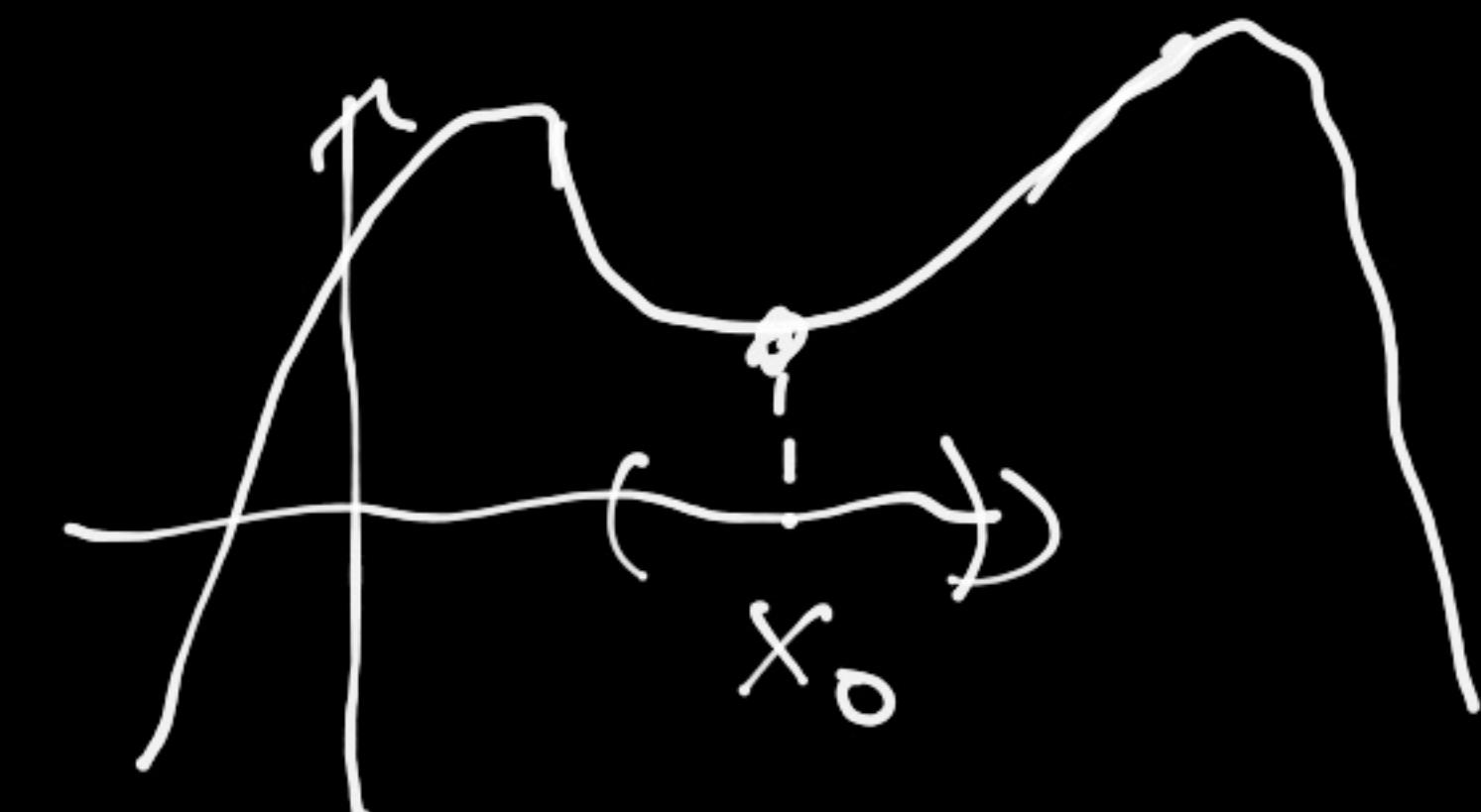
2.21 Einige Sprachregelungen:

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$ Funktion

(a) x_0 striktes lokales Minimum von f , falls:

Es gibt $\tau > 0$ mit $f(x_0) < f(x)$ für alle $x \in D \cap (x_0 - \tau, x_0 + \tau)$, $x \neq x_0$

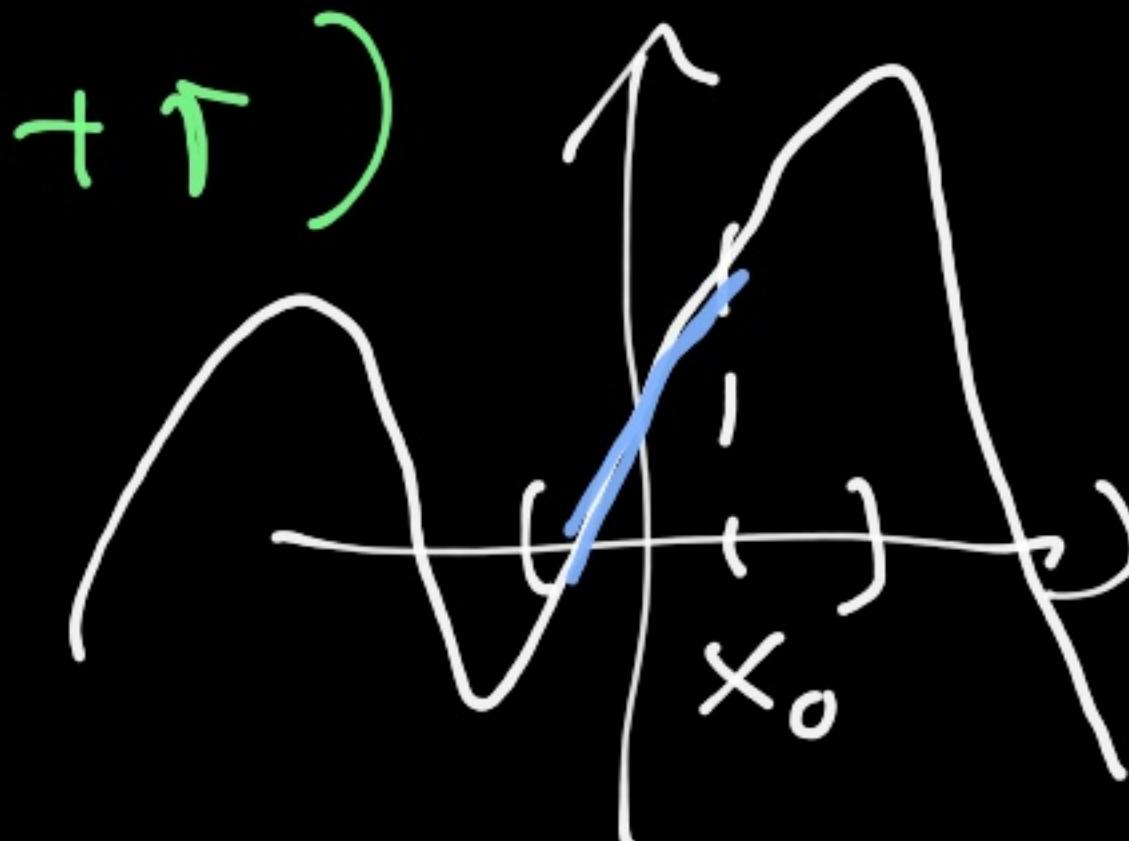
Striktes lokales Maximum: genauso!



(b) f heißt in x_0 lokal streng monoton wachsend, falls:

Es gibt $\tau > 0$ für das f auf $D \cap (x_0 - \tau, x_0 + \tau)$ streng monoton wachsend ist.

In x_0 lokal streng monoton fallend: analog.



übergeordnete Begriffe:

- striktes lokales Extremum (Max. oder Min.)

- lokal streng monoton (wachsend oder fallend)

2.22 Ein nützlicher Hilfssatz:

Vorgelegt ist ein offenes Intervall I sowie eine auf I differenzierbare Funktion $f: I \rightarrow \mathbb{R}$, deren Ableitung f' in einem $x_0 \in I$ verschwindet ($f'(x_0) = 0$).

(1.) Gilt $f'(x_0 + h) \cdot h > 0$ für $0 < |h| < r$ (r passend), so ist x_0 ein striktes lokales Minimum von f .

Bew.: Die Voraussetzung ist erfüllt, falls
a) f' lokal streng monoton wachsend bei x_0

oder

b) $f''(x_0)$ existiert und $f''(x_0) > 0$

$$\text{Denn: } f'(x_0 + h) = \underbrace{f'(x_0)}_{=0} + \underbrace{\varphi(h) \cdot h}_{>0}$$

(2.) Ist x_0 ein striktes lokales Minimum von f' , so ist f lokal streng monoton wachsend.

(2.22 : Beweis)

(1.) Gilt $f'(x_0 + h) \cdot h > 0$ für $0 < |h| < r$ (r passend),
so ist x_0 ein striktes lokales Minimum von f .

Voraussetzung bedeutet: $f'(x_0 + h) \begin{cases} < 0 & f. h < 0 \\ > 0 & f. h > 0 \end{cases}$

Also: f ist auf $(x_0 - r, x_0]$ streng fallend, also
 $f(x) > f(x_0)$ für $x_0 - r < x < x_0$, analog.
 $f(x) > f(x_0)$ für $x_0 < x < x_0 + r$ ✓

(2.) Ist x_0 ein striktes lokales Minimum von f' ,
so ist f lokal streng monoton wachsend.

Folgt: $f'(x_0 + h) > f'(x_0) = 0$ für $0 < |h| < r$
Vor.

Liefert: f ist streng wachsend auf $(x_0 - h, x_0]$
und auf $[x_0, x_0 + h)$ ✓

2.23 Höhere Ableitungen

Vorgelegt ist eine Funktion $f: D_f \rightarrow \mathbb{R}$.

Ist f differenzierbar, so erhält eine Funktion $f': D_f \rightarrow \mathbb{R}$.

Ist f' ebenfalls differenzierbar, so erhält weitere Funktion

$f'' := (f')' : D_f \rightarrow \mathbb{R}$, die zweite Ableitung von f .

In diesem Fall nennt man f zweimal differenzierbar.

Und so weiter ...

Die n -te Ableitung schreibe $f^{(n)} : D_f \rightarrow \mathbb{R}$, also

$$f^{(1)} = f'$$

$$f^{(2)} = f''$$

$$f^{(3)} = (f'')' = f'''$$

⋮

↑ falls es $f^{(n)}$ gibt, so heißt
 f n -mal differenzierbar.

2.24 Satz über das lokale Verhalten

- Vorgelegt • ein offenes Intervall I
 • eine Stelle $x_0 \in I$
 • eine $(n-1)$ -mal diff'bare Funktion $f: I \rightarrow \mathbb{R}$

Voraussetzungen:

- $f'(x_0) = f''(x_0) = \dots = f^{(n-1)}(x_0) = 0$
- $f^{(n)}(x_0)$ existiert und ist von 0 verschieden

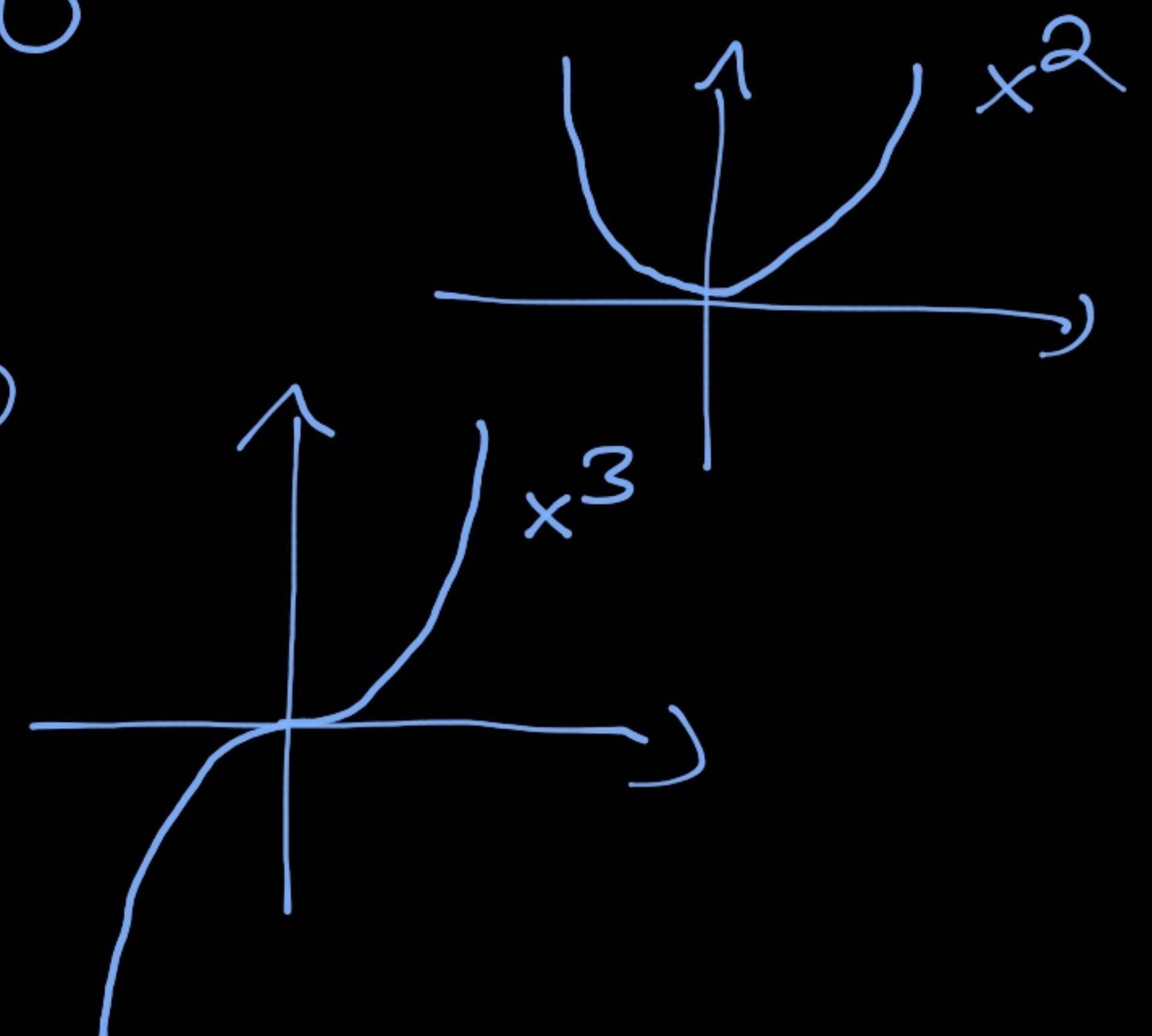
Dann gibt es die folgenden Möglichkeiten

- 1.) n gerade und $f^{(n)}(x_0) > 0$: x_0 ist striktes lokales Min.
- 2.) n ungerade und $f^{(n)}(x_0) < 0$: x_0 ist striktes lokales Max.
- 3.) n gerade und $f^{(n)}(x_0) > 0$: f lokal streng wachsend bei x_0 .
- 4.) n ungerade und $f^{(n)}(x_0) < 0$: f lokal streng fallend bei x_0 .

Merkhilfe : $f(x) = x^n$, $x_0 = 0$

$$f(x) = x^2, \quad f'(0) = 0, \quad f''(0) = 2 > 0$$

$$f(x) = x^3, \quad f'(0) = 0 = f''(0), \quad f'''(0) = 6 > 0$$



⚠️ Der Satz hilft nichts, wenn :

- $f'(x_0) = f''(x_0) = \dots = f^{(n-1)}(x_0) = 0$,

$f^{(n)}(x_0)$ gibt es nicht

- $f^{(n)}(x_0) = 0$ für alle x

(Beispiele machen)

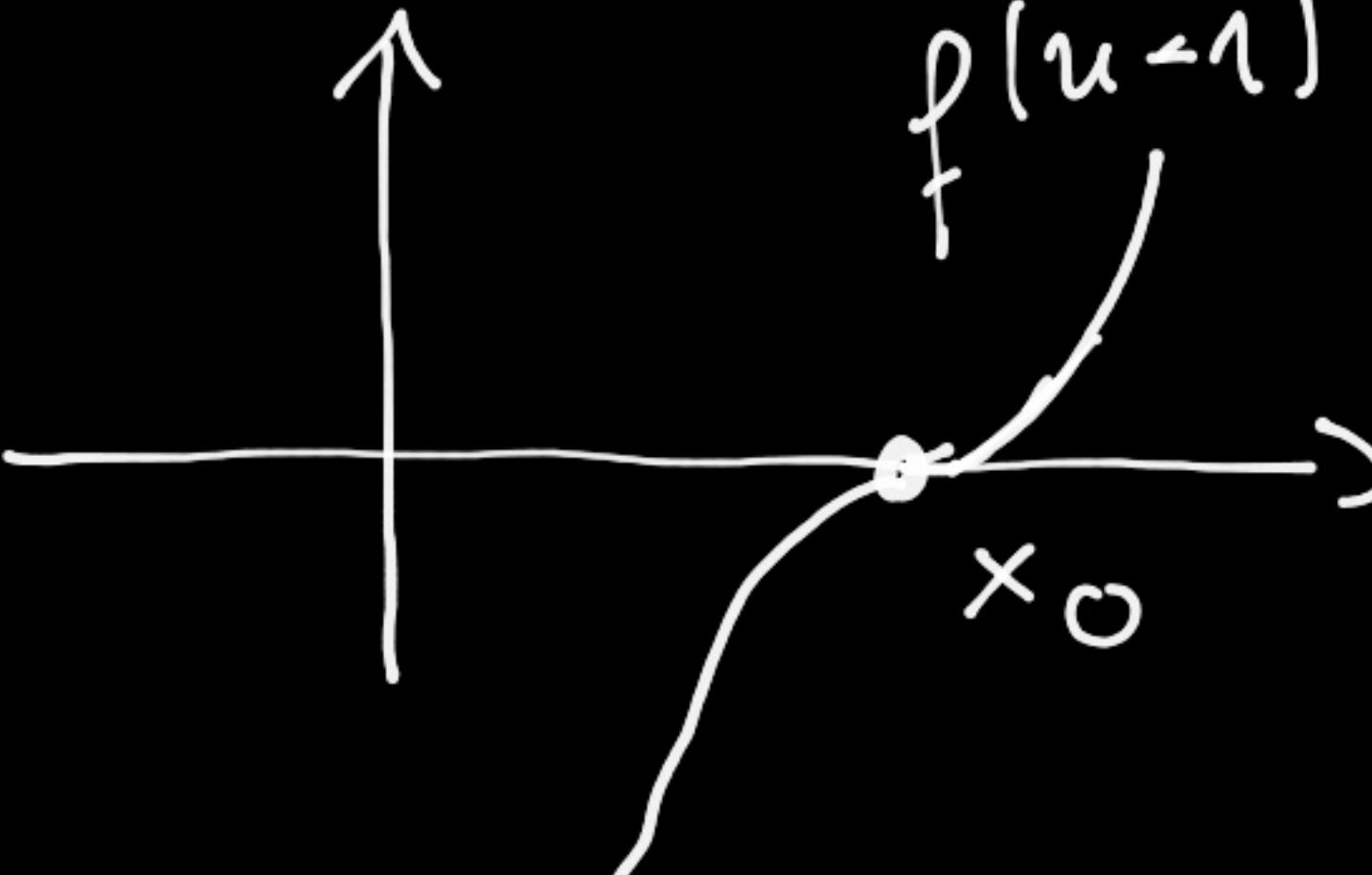
§21 S.88

(2.24: Beweis) $\xleftarrow{(\dot{f}^{(n-1)})'}$

Nur für $f^{(n)}(x_0) > 0$ (sonst $-f(x)$ auskehren...)

(2.22 (1)): $f^{(n-1)}$ ist bei x_0 local streng wachsend

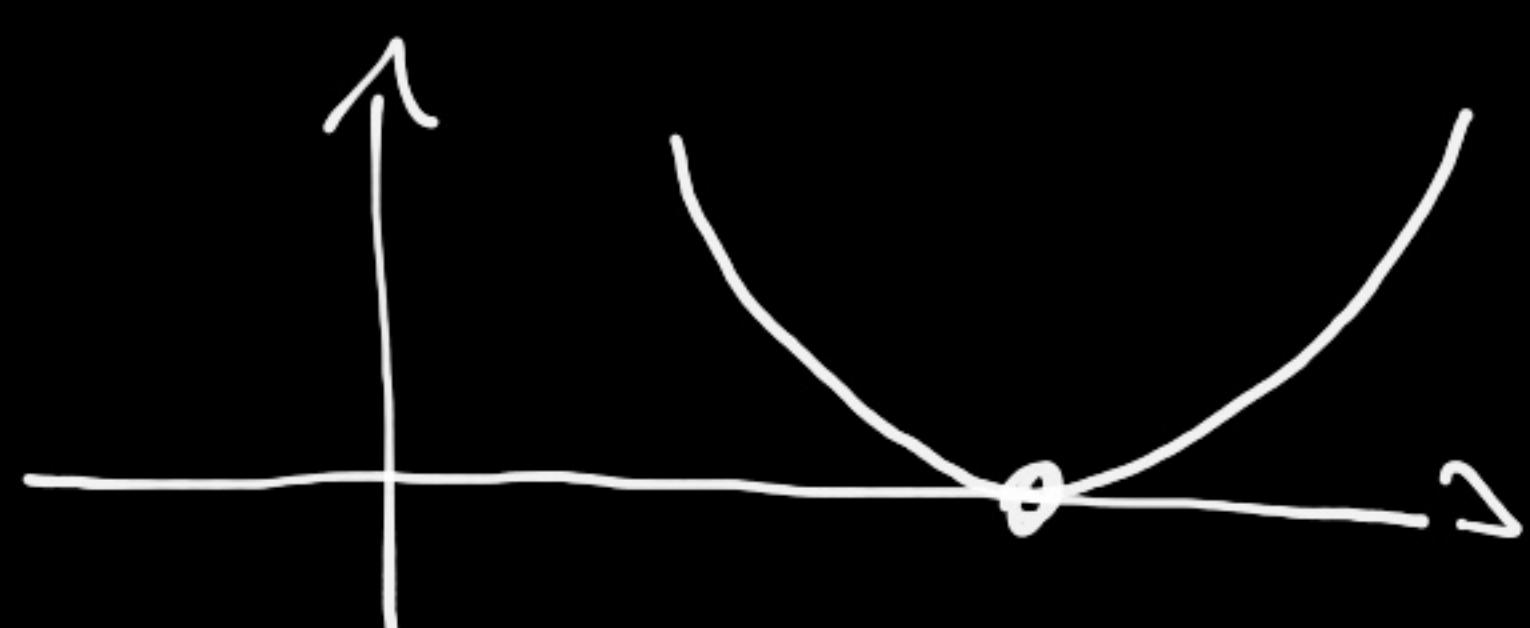
$$(\dot{f}^{(n-2)})'$$



und $f^{(n-1)}(x_0) = 0$ (Vor.)

(2.22 (2)): $f^{(n-2)}$ hat in x_0 striktes lokales Min

$$(\ddot{f}^{(n-3)})'$$



$f^{(n-2)} \rightsquigarrow f^{(n-2)}(x_0+h) > 0$
für $0 < h < r$

(2.22 (1)): $f^{(n-3)}$ $\begin{cases} \text{streng monoton wachsend bei } x_0 \\ \text{local} \end{cases}$

etc. . .



Verrückte Funktionen

$$\textcircled{1} \quad f(x) = \begin{cases} \sin\left(\frac{1}{x}\right) & , x \neq 0 \\ 0 & , x = 0 \end{cases}$$

$\tau \in [-1, 1]$ f ist in 0 einstetig.

Es gibt t_0 mit $\sin(t_0) = \tau$
und dann

$\sin(t_0 + 2\pi z) = \tau$ mit $z \in \mathbb{Z}$ Menge der ganzen

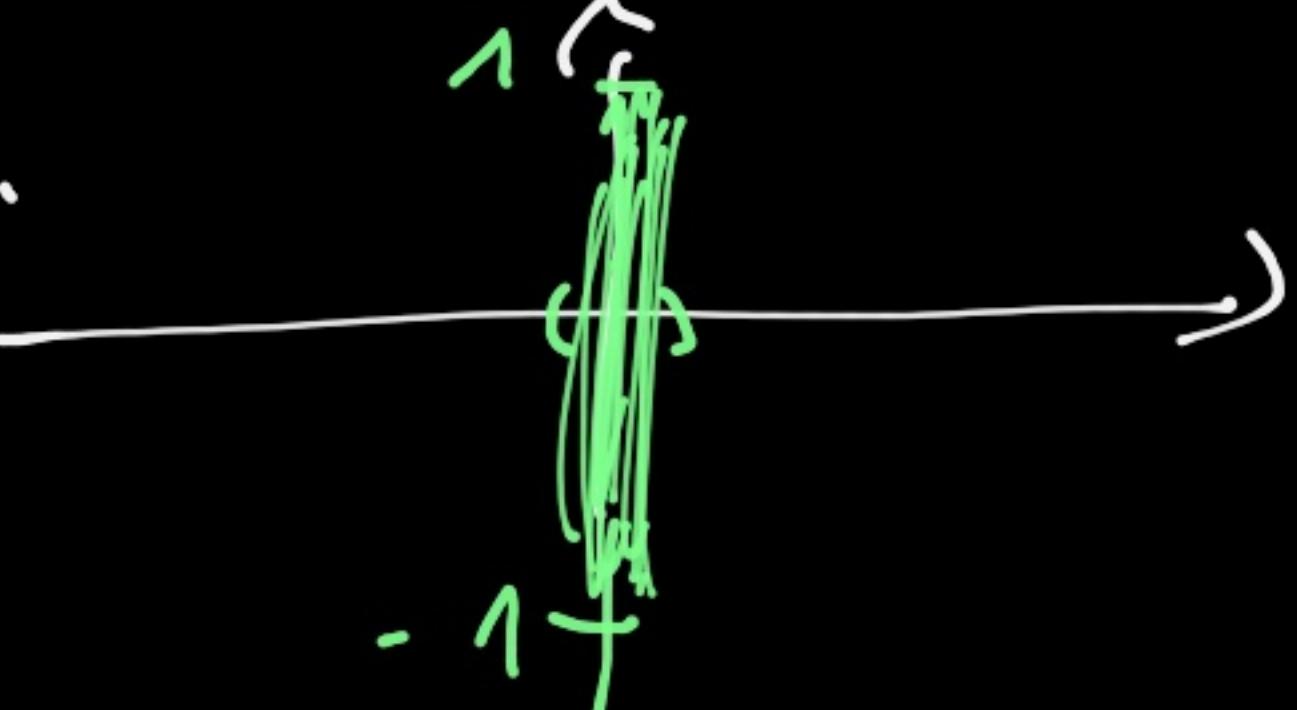
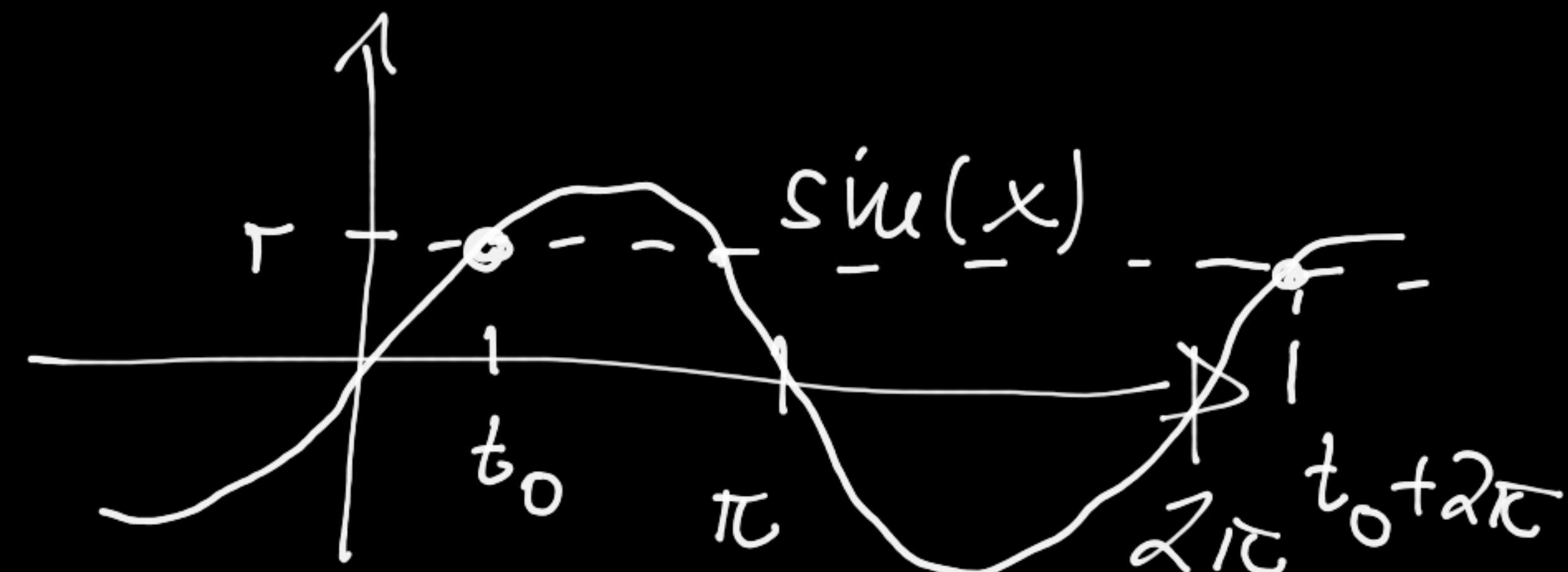
Also: Für $x = \frac{1}{t_0 + 2\pi z}$ (mit $t_0 \neq -2\pi z$)

gilt $f(x) = \sin\left(\frac{1}{x}\right) = \sin(t_0 + 2\pi z) = \tau$
für alle z :

Ist $\delta > 0$, so gilt: $\frac{1}{t_0 + 2\pi z} \in (-\delta, \delta)$ für große $z \in \mathbb{Z}$,

d.h. τ kommt als Funktionswert von f auf $(-\delta, \delta)$ vor

Gilt für jedes $\tau \in [-1, 1]$ und für jedes $\delta > 0$.



$$\textcircled{2} \quad f(x) = \begin{cases} x \cdot \sin \frac{1}{x} & x \neq 0 \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

ist im $x = 0$ stetig. Warum?

$$\text{Z.z.: } \lim_{x \rightarrow 0} f(x) = f(0) = 0$$

Sei $\varepsilon > 0$ vorgelegt.

Setze $\delta = \varepsilon$.

Behalte $x \neq 0$, $|x| < \delta$.

$$\text{Dann } |f(x) - 0| = |x \cdot \sin \frac{1}{x}| = |x| \cdot |\sin \frac{1}{x}| \leq |x| < \delta = \varepsilon \quad \checkmark$$

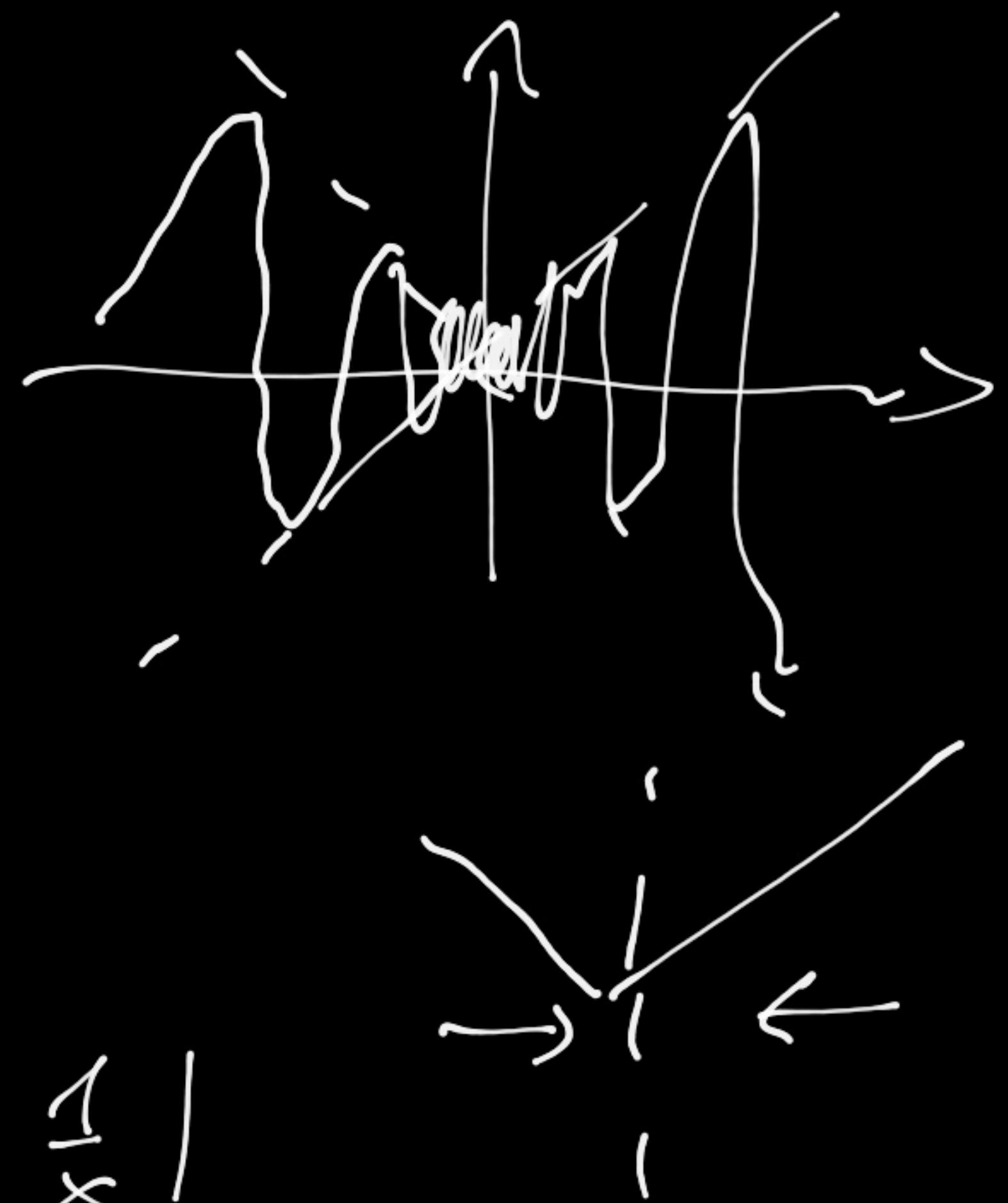
$$\left| \sin \frac{1}{x} \right| \leq 1$$

Aber: $f(x)$ ist im $x = 0$ nicht differenzierbar,

$$\text{denn } \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \cdot \sin \frac{1}{x} - 0}{x} = \lim_{x \rightarrow 0} \sin \frac{1}{x}$$

gibt es nicht.

$$f'(x) = \sin \frac{1}{x} + x \cdot \left(-\frac{1}{x^2}\right) \cdot \cos \frac{1}{x}$$



$$\textcircled{3} \quad f(x) = \begin{cases} x^2 \cdot \sin \frac{1}{x} & \text{für } x \neq 0 \\ 0 & \text{für } x = 0 \end{cases} \quad \text{§2/S.91}$$

- ist stetig (auch in $x = 0$)

- ist differenzierbar

für $x \neq 0$ somit:

$$f'(x) = \left(x^2 \cdot \sin \frac{1}{x} \right)' = 2x \sin \frac{1}{x} - \cos \frac{1}{x}$$

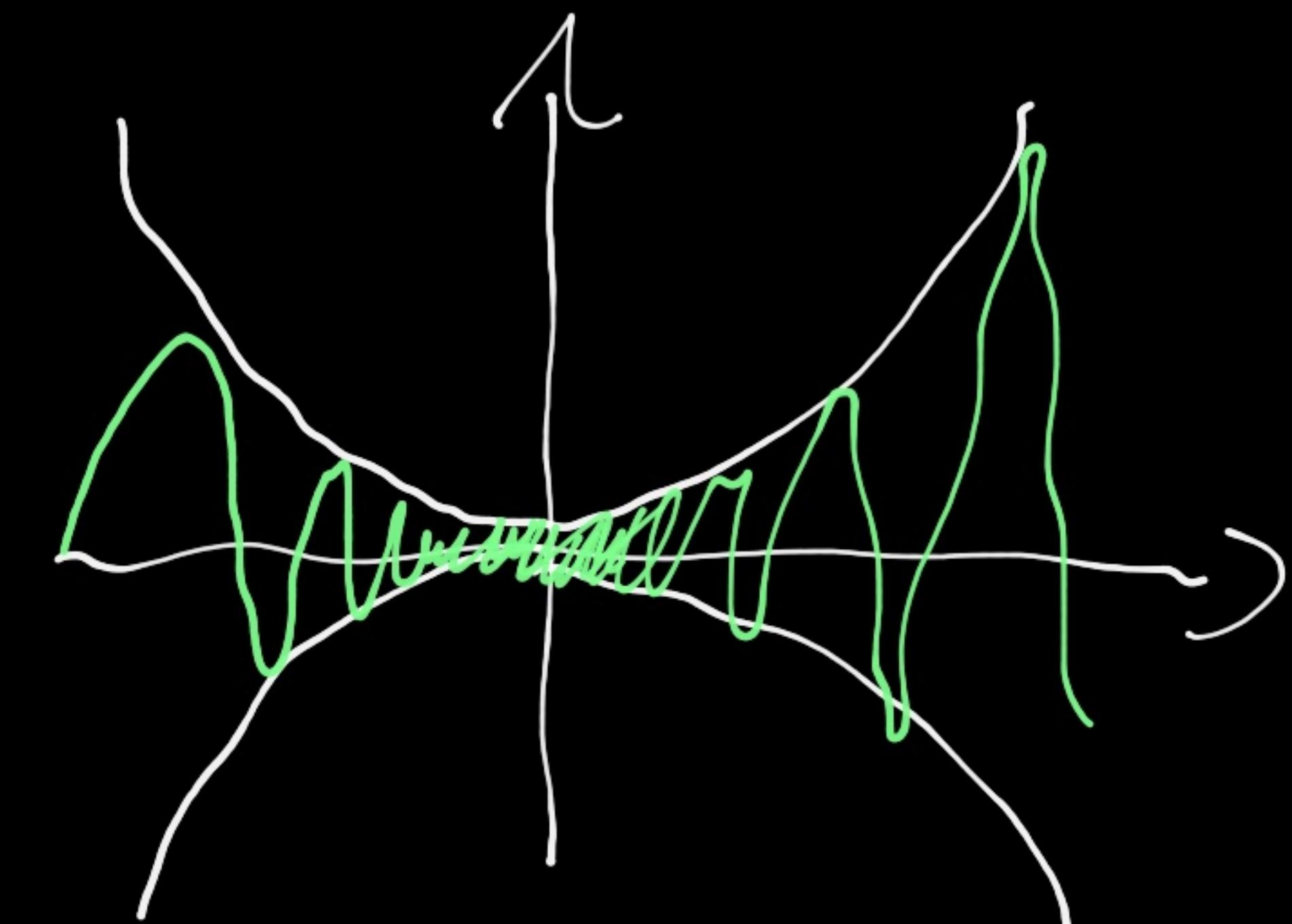
für $x = 0$ auch:

$$f'(0) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2 \sin \frac{1}{x} - 0}{x - 0} = \lim_{x \rightarrow 0} x \cdot \sin \frac{1}{x} = 0$$

Also: $f'(x) = \begin{cases} 2x \sin \frac{1}{x} - \cos \frac{1}{x} & \text{für } x \neq 0 \\ 0 & \text{für } x = 0 \end{cases}$

f' ist in $x = 0$ unstetig, also gibt es $f''(0)$ nicht!

f ist in $x = 0$ weder extremal nach monoton



$$\textcircled{4} \quad f(x) = \begin{cases} e^{-1/x^2} & x \neq 0 \\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

f ist beliebig häufig diff'bar,

$$f^{(n)}(0) = 0 \quad \text{für alle } n$$

f besitzt in $x = 0$ ein
(sogar ein globales) Min.

$$g(x) = \begin{cases} e^{-1/x^2} & x > 0 \\ -e^{-1/x^2} & x < 0 \\ 0 & \text{für } x=0 \end{cases}$$

g ist lokal streng monoton in 0^+

$$\text{alle } g^{(n)}(0) = 0.$$



$$\overbrace{h(x) = \begin{cases} e^{-1/x^2}, & x > 0 \\ 0, & x \leq 0 \end{cases}}$$

2.2.5 Konvexe und konkav Funktionen

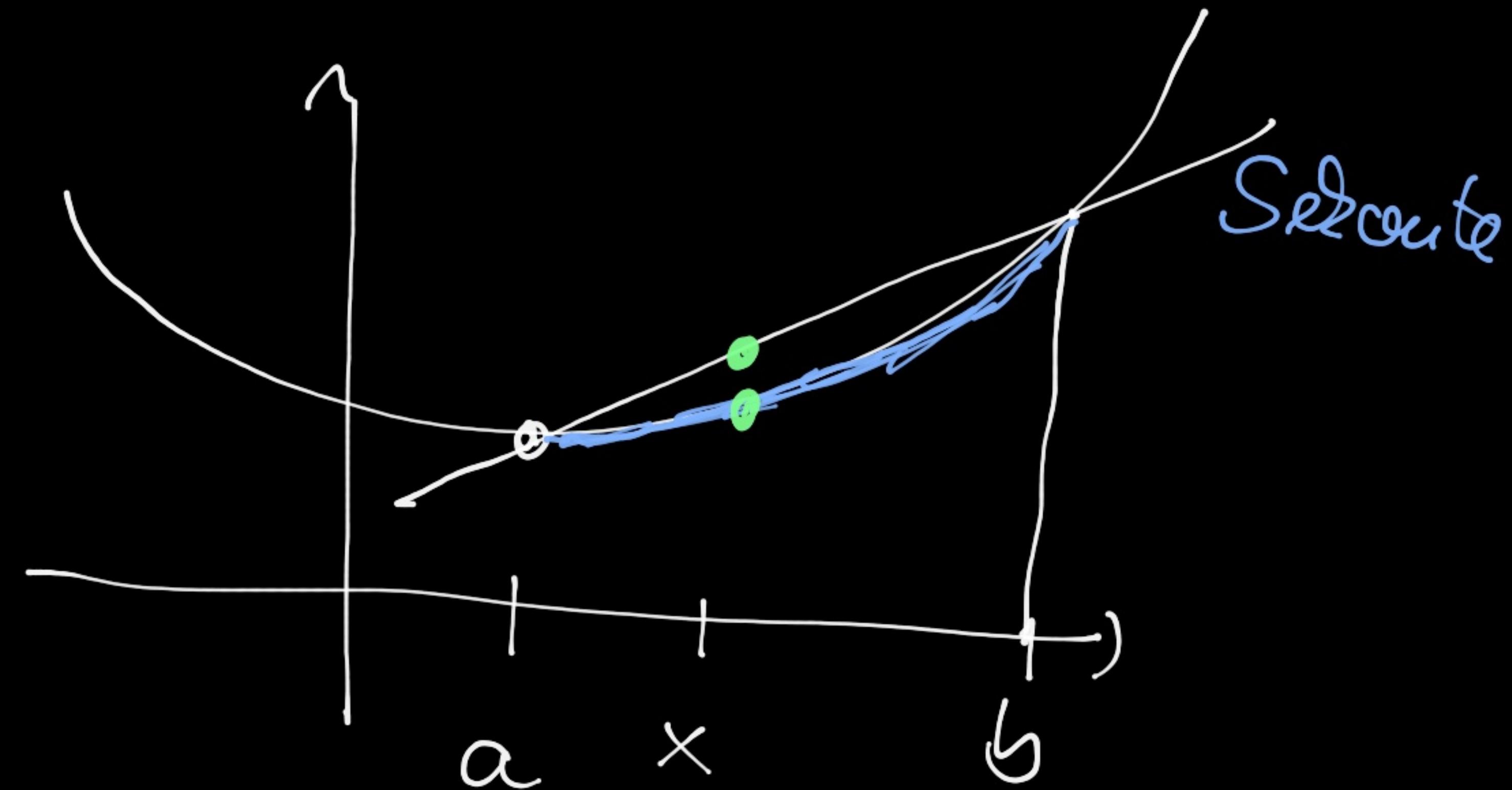
Vorgelegt ist ein Intervall I und eine Funktion $f: I \rightarrow \mathbb{R}$.

- Dann heißt f konvex auf I , falls:

Ist $a < b$ aus I , so verläuft der Graph von f zwischen a und b unterhalb des Sekanten.

D.h. für $a < x < b$ gilt

$$f(x) \leq \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \cdot (x - a) + f(a)$$



- f konkav auf I , falls:

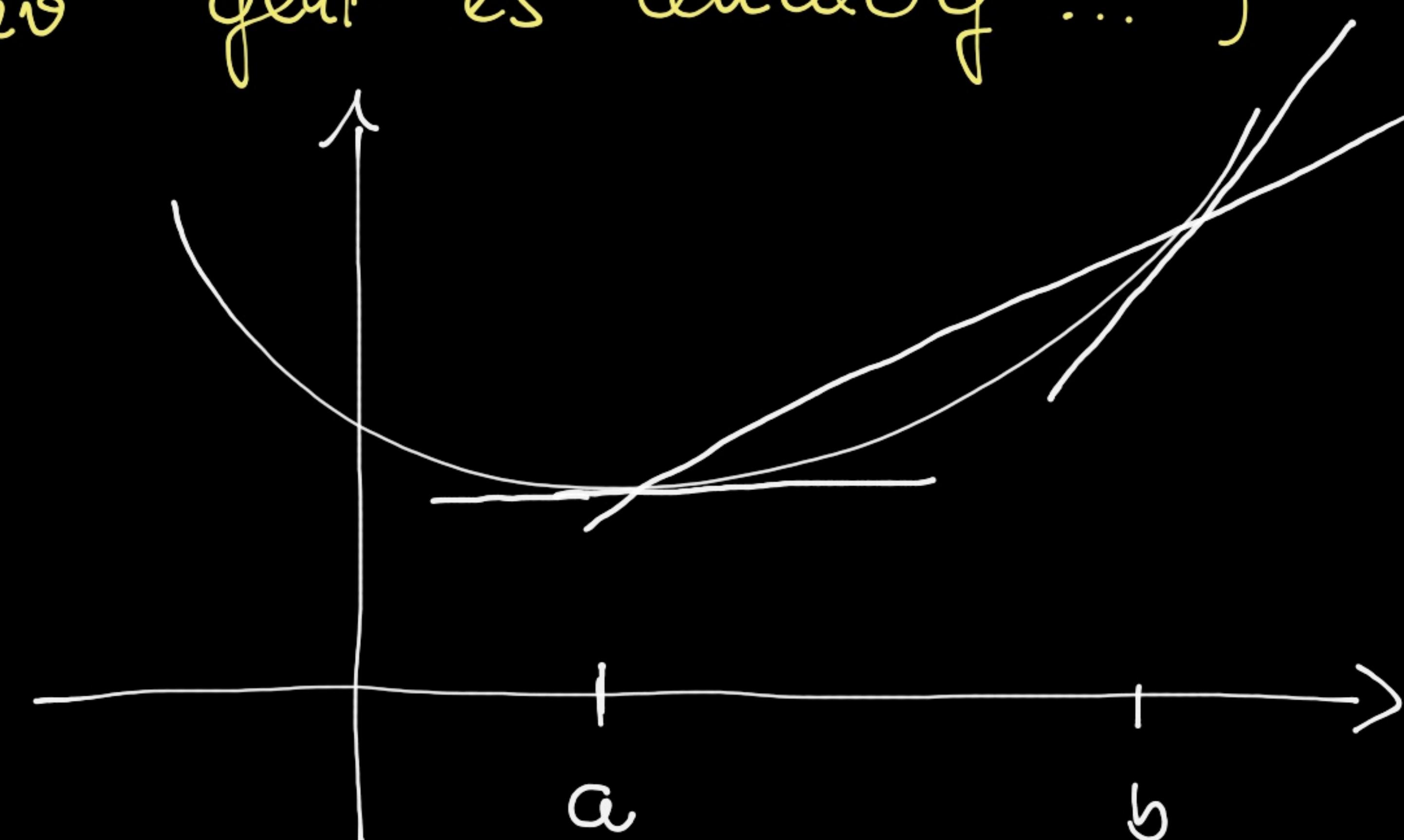
Ist $a < b$ aus I , so verläuft der Graph von f zwischen a und b oberhalb des Sekanten.

2.2.6 Satz

Vorgelegt ist ein Intervall I und eine Funktion $f: I \rightarrow \mathbb{R}$

- (a) Ist f diff'bar, so ist f genau dann konvex, wenn f' auf I monoton wächst.
- (b) Ist f zweimal diff'bar, so ist f genau dann konvex, wenn $f'' \geq 0$.

(mit "konkav" geht es analog ...)

Beweisidee

Für $a < x < b$

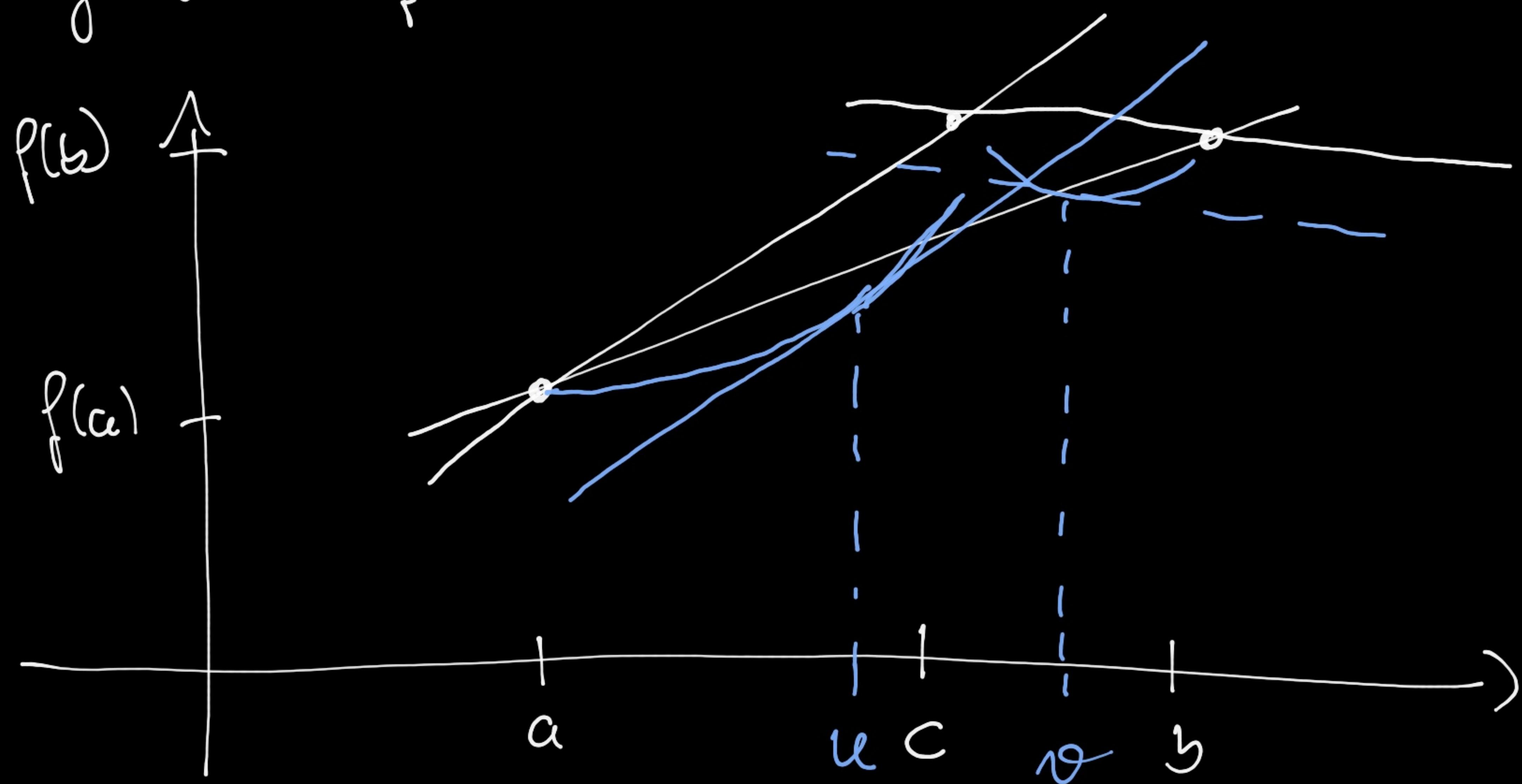
gilt

$$\frac{f(x) - f(a)}{x - a} \leq \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

$$\leq \frac{f(x) - f(b)}{x - b}$$

Grenzübergang: $\underline{\lim} f'(a) \leq \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \leq \underline{\lim} f'(b)$

Umgekehrt: f' ist monoton wachsend



$$\frac{f(c) - f(a)}{c - a} > \frac{f(c) - f(b)}{c - b}$$

MWS-D \rightarrow //

Es gibt u, v : $f'(u) > f'(v)$; f' nicht wachsend

$$a < u < c$$

$$c < v < a$$

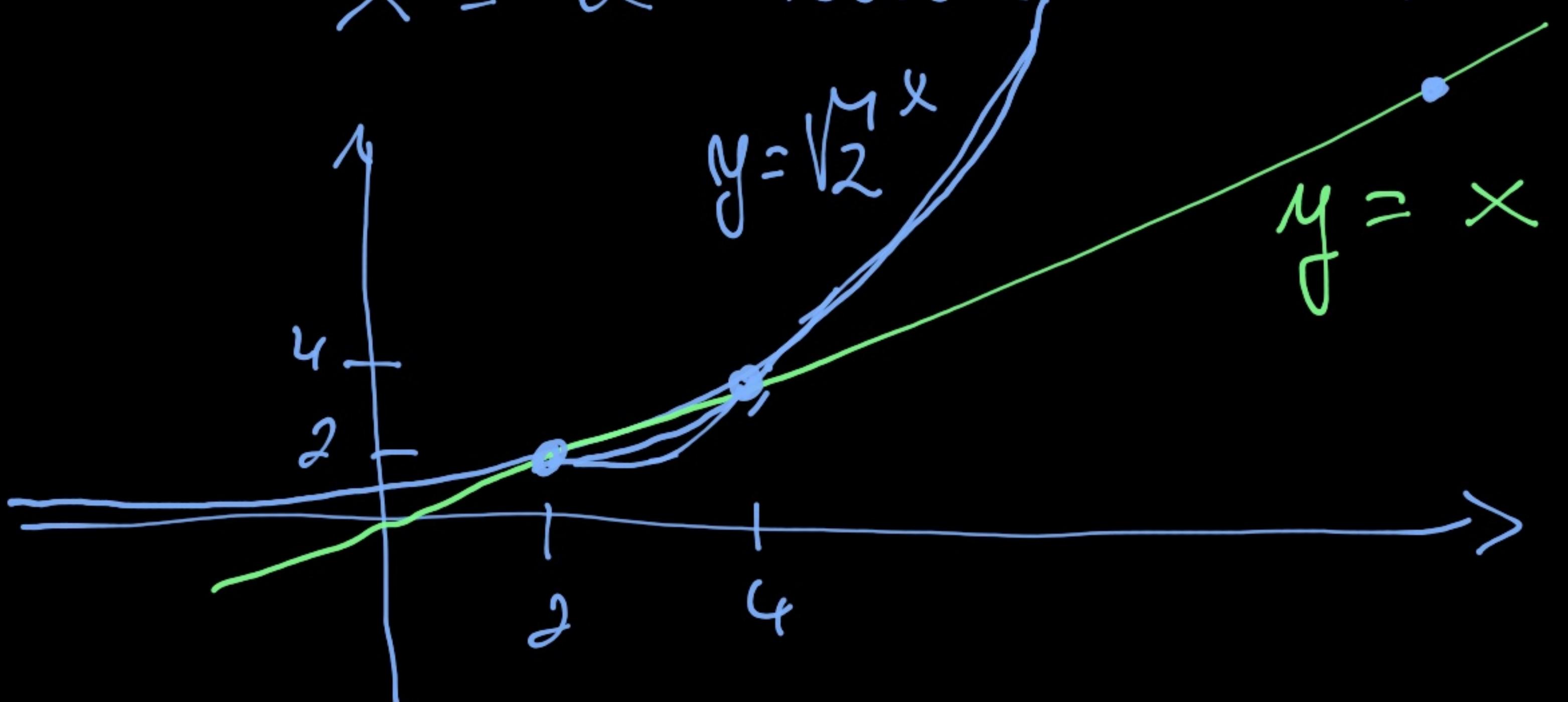


Übung: Bestimme alle x mit

$$\sqrt{2}^x = x$$

$$\sqrt{2}^2 = 2, \quad \sqrt{2}^4 = (\sqrt{2})^2)^2 = 2^2 = 4$$

$x = 2$ und $x = 4$ sind die einzigen Lösungen



Weise nach: f ist "stetig"
konvex bzw. $f'' > 0$

| Variante: $\frac{g(x)}{g''(x)} = \sqrt{2}^x - x$ |
| $g''(x) = (\ln \sqrt{2})^2 \sqrt{2}^x$ hat |
| keine Nullstelle. Rolle: |
| $g(x)$ hat max. 2 Nullstellen |
| - - - - - |

$$\sqrt{2}^x = (e^{\ln \sqrt{2}})^x = e^{x \ln \sqrt{2}}$$

$$\begin{aligned} (\sqrt{2}^x)'' &= (e^{x \ln \sqrt{2}})'' = \ln \sqrt{2} (e^{x \ln \sqrt{2}}) \\ &= \underbrace{(\ln \sqrt{2})^2}_{>0} \cdot \underbrace{e^{x \ln \sqrt{2}}}_{>0} > 0 \end{aligned}$$

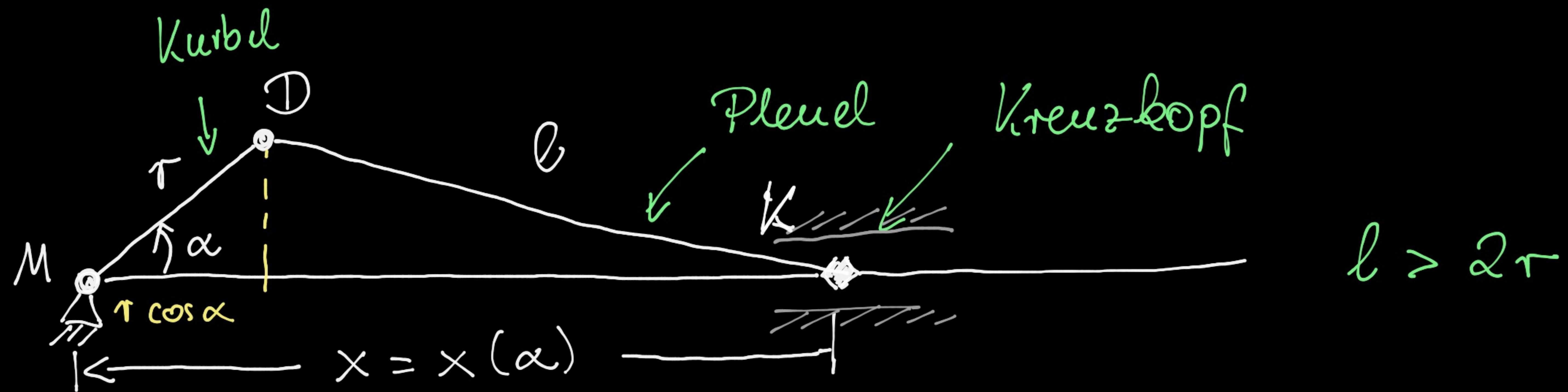


Hausaufgabe 07 ("Wenn heute Klausur wäre":)

- (a) Zeige ausschließlich mit Hilfe der Definition der Ableitung, dass $f(x) = x^2 + x + 1$ die Ableitung $f'(x) = 2x + 1$ besitzt. (5P)
- (b) Zeige ausschließlich mit Hilfe des ε - δ -Kriteriums:
 $\lim_{x \rightarrow 1} (x^2 + 1) = 2$ (8P)
- (c) Bestimme die lokalen Extrema von $f(x) = \frac{x^2 + 3x + 1}{x^2 + 4}$ (7P)
- (d) Weise nach, dass $f(x) = x^4 + x^3 + 1$ auf $(0, \infty)$ eine Umkehrfunktion besitzt, und bestimme $(f^{-1})'(3)$. (8P)
 Versuche nicht, die Umkehrfunktion auszurechnen! →

28/85 P

Das Schubkurbelgetriebe:



Gesucht $x(\alpha)$, α im Bogenmaß

Kosinussatz: $l^2 = r^2 + x^2 - 2rx \cos \alpha$

Umstellen: $x^2 - 2(r \cos \alpha) \cdot x + r^2 - l^2 = 0$

p-q-Formel: $x = r \cos \alpha \pm \sqrt{(r \cos \alpha)^2 - (r^2 - l^2)}$

Geometrie: $x = r \cos \alpha + \sqrt{r^2 (\cos^2 \alpha - 1) + l^2} = x(\alpha)$

Kurbel bewegt sich "gleichförmig" mit $1 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$,
also $\alpha = t$ (Zeit)

§2 / S. 99

$$x(t) = r \cos t + \sqrt{r^2 (\cos^2 t - 1) + l^2}$$

Gesucht : Geschwindigkeit $\dot{x}(t)$ ("•" : Ableitung nach der Zeit)
Beschleunigung $\ddot{x}(t)$.

$$\dot{x}(t) = -r \sin t + \frac{-\cancel{2} r^2 \sin t \cos t}{\cancel{2} \sqrt{\dots}}$$

$$\dot{x}(t) = -r \sin t - \frac{r^2 \sin t \cos t}{\sqrt{r^2 (\cos^2 t - 1) + l^2}}$$

$$\dot{x}(t) = 0, \text{ falls } \sin t = 0 \quad (\text{d.h. Winkel } t = 0, \pi)$$



oder $-r - \frac{r^2 \cos t}{\sqrt{r^2 (\cos^2 t - 1) + l^2}} = 0$

bzw. $-1 = \frac{r \cos t}{\sqrt{-r}}$ bzw. $(-\sqrt{-r})^2 = r^2 \cos^2 t$ bzw. $l^2 - r^2 = 0$
 \leadsto keine weitere Lsg.

$$x(0) = l + r, \quad x(\pi) = l - r, \quad \dot{x}(0) = 0, \quad \ddot{x}(0) = -r - \frac{r^2}{l}$$

$y(t) = a + b \cos t + c \cdot \cos(2t)$ als Annäherung

mit $y(0) = x(0)$, $y(\pi) = x(\pi)$, $\dot{y}(0) = \dot{x}(0)$, $\ddot{y}(0) = \ddot{x}(0)$

$$a + b + c = y(0) = x(0) = l + r \quad \textcircled{1}$$

$$a - b + c = y(\pi) = x(\pi) = l - r \quad \textcircled{2}$$

$$\dot{y}(t) = -b \sin t - 2c \sin(2t), \quad \dot{y}(0) = 0 = \dot{x}(0) \checkmark$$

$$\ddot{y}(t) = -b \cos t - 4c \cos(2t)$$

$$\underline{-b - 4c} = \ddot{y}(0) = \ddot{x}(0) = -r - \frac{r^2}{l} \quad \textcircled{3}$$

$$\textcircled{1} - \textcircled{2} \quad 2b = 2r, \quad b = r$$

$$\textcircled{3} \quad \text{ liefert } 4c = \frac{r^2}{l} \quad b \approx \omega. \quad \boxed{b = r} \quad \boxed{c = \frac{r^2}{4l}}$$

$$\textcircled{1} \quad \text{liefert: } a + \cancel{r} + \frac{r^2}{4l} = l + \cancel{r}; \quad \boxed{a = l - \frac{r^2}{4l} = \frac{4l^2 - r^2}{4l}}$$

$$x(t) = r \cos t + \sqrt{r^2(\cos^2 t - 1) + l^2}$$

$$y(t) = \frac{4l^2 - r^2}{4l} + r \cos t + \frac{r^2}{4l} \cos(2t)$$

$$\dot{y}(t) = -r \sin t - \frac{r^2}{2l} \sin(2t) \quad \text{Geschwindigkeit}$$

$$\ddot{y}(t) = -r \cos t - \frac{r^2}{l} \cos(2t) \quad \text{Beschleunigung}$$

$$\dddot{y}(t) = r \sin t + 2 \frac{r^2}{l} \sin(2t) \quad \text{Ruck}$$

$$\cos(2t) = \cos^2 t - \sin^2 t = \cos^2 t - (1 - \cos^2 t) \\ = 2 \cos^2 t - 1$$

$$0 = \ddot{y}(t) = -r \cos t - \frac{r^2}{l} (2 \cos^2 t - 1) \quad | : (-r)$$

$$0 = \cos t + 2 \frac{r}{l} \cos^2 t - \frac{r}{l} \quad | : 2 \frac{r}{l}$$

$$0 = (\cos t)^2 + \frac{l}{2r} \cos t - \frac{1}{2} = 0$$

$$\cos t = -\frac{l}{4r} \pm \sqrt{\frac{l^2}{16r^2} + \frac{1}{2}} = -\frac{l}{4r} \pm \frac{1}{4r} \sqrt{l^2 + 8r^2}$$

$$x(t) = r \cos t + \sqrt{r^2(\cos^2 t - 1) + l^2}$$

$$y(t) = \frac{4l^2 - r^2}{4l} + r \cos t + \frac{r^2}{4l} \cos(2t)$$

$$\dot{y}(t) = -r \sin t - \frac{r^2}{2l} \sin(2t) \quad \text{Geschwindigkeit}$$

$$\ddot{y}(t) = -r \cos t - \frac{r^2}{l} \cos(2t) \quad \text{Beschleunigung}$$

$$\dddot{y}(t) = r \sin t + 2 \frac{r^2}{l} \sin(2t) \quad \text{Ruck}$$

$$\cos(2t) = \cos^2 t - \sin^2 t = \cos^2 t - (1 - \cos^2 t) \\ = 2 \cos^2 t - 1$$

$$0 = \ddot{y}(t) = -r \cos t - \frac{r^2}{l} (2 \cos^2 t - 1) \quad | : (-r)$$

$$0 = \cos t + 2 \frac{r}{l} \cos^2 t - \frac{r}{l} \quad | : 2 \frac{r}{l}$$

$$0 = (\cos t)^2 + \frac{l}{2r} \cos t - \frac{1}{2} = 0$$

$$\cos t = -\frac{l}{4r} \pm \sqrt{\frac{l^2}{16r^2} + \frac{1}{2}} = -\frac{l}{4r} \pm \frac{1}{4r} \sqrt{l^2 + 8r^2}$$

Kritische Punkte der Geschwindigkeit

$$\dot{y}(t) = -\tau \sin t - \frac{\tau^2}{2l} \sin(2t)$$

(Nullstellen 10cm) $\ddot{y}(t) = \frac{\tau^2}{l} - \tau \cos t - 2 \frac{\tau^2}{l} \cos^2 t$

$$\cos t = -\frac{l}{4\tau} \pm \frac{1}{4\tau} \sqrt{\ell^2 + 8\tau^2} \in [-1, 1]$$

$$= -\frac{l}{4\tau} \cdot \left(1 \mp \sqrt{1 + 8 \frac{\tau^2}{\ell^2}} \right)$$

gibt genau dann, wenn

$$1 \mp \sqrt{1 + \frac{8\tau^2}{\ell^2}} \in \left[-\frac{4\tau}{\ell}, \frac{4\tau}{\ell} \right]$$

"-" :

$$\sqrt{1 + \frac{8\tau^2}{\ell^2}} \leq \frac{4\tau}{\ell} - 1$$

$$1 + \frac{8\tau^2}{\ell^2} \leq \left(\frac{4\tau}{\ell} - 1 \right)^2 = 16 \frac{\tau^2}{\ell^2} - 8 \frac{\tau}{\ell} + 1$$

gdw. $\frac{\tau}{\ell} \leq \frac{\tau^2}{\ell^2}$ bzw. $1 \leq \frac{\tau}{\ell}$ bzw. $\ell \leq \tau$

Aber: $\ell > 2\tau$ nach Vor. $\rightsquigarrow \underline{\text{K N I F}}$

Kritische Punkte der Geschwindigkeit

$$\dot{y}(t) = -r \sin t - \frac{r^2}{2l} \sin(2t)$$

$$(\text{Nullstellen } 10\text{cm}) \quad \ddot{y}(t) = \frac{r^2}{l} - r \cos t - 2 \frac{r^2}{l} \cos^2 t$$

$$\text{"+": } \boxed{\cos t = -\frac{l}{4r} + \frac{1}{4r} \sqrt{l^2 + 8r^2}} \in [-1, 1]$$

$$= -\frac{l}{4r} \cdot \left(1 - \sqrt{1 + 8 \frac{r^2}{l^2}} \right)$$

gibt Grenzen davon, wenn

$$0 > 1 - \sqrt{1 + \frac{8r^2}{l^2}} \in \left[-\frac{4r}{l}, \frac{4r}{l} \right]$$

$$\text{gdw } 1 - \sqrt{1 + \frac{8r^2}{l^2}} \geq -\frac{4r}{l}$$

$$\text{gdw } 1 + \frac{4r}{l} \geq \sqrt{1 + \frac{8r^2}{l^2}}$$

$$\text{gdw. } 1 + 8 \frac{r}{l} + 16 \frac{r^2}{l^2} = \left(1 + \frac{4r}{l} \right)^2 \geq 1 + 8 \frac{r^2}{l^2}$$

$$\text{bzw. } 8 \frac{r}{l} + 8 \frac{r^2}{l^2} \geq 0 \quad \checkmark$$

Kritische Punkte der Geschwindigkeit

$$\dot{y}(t) = -\tau \sin t - \frac{\tau^2}{2l} \sin(2t)$$

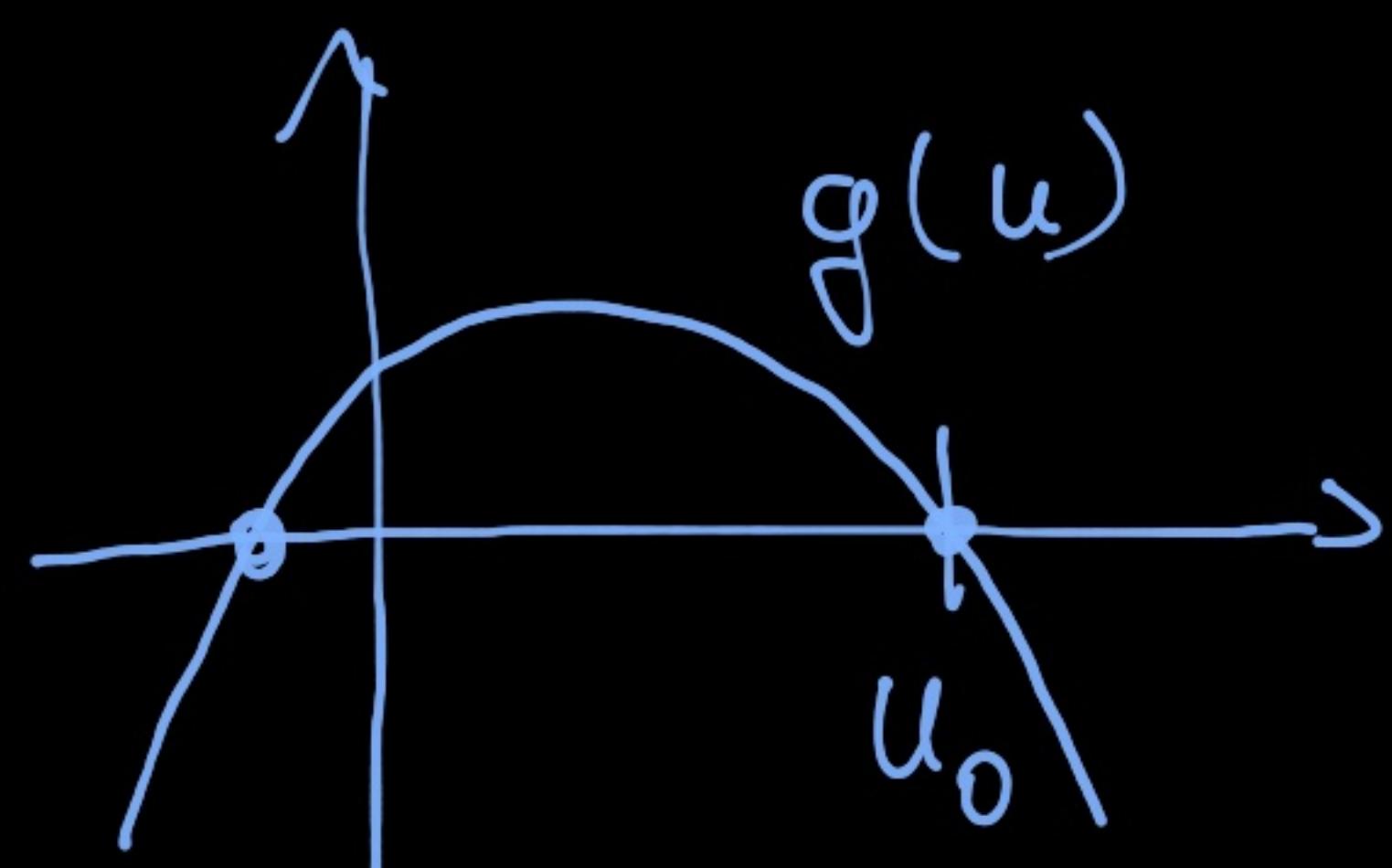
$$(\text{Nullstellen } 10\text{cm}) \quad \ddot{y}(t) = \frac{\tau^2}{l} - \tau \cos t - 2 \frac{\tau^2}{l} \cos^2 t$$

$$\boxed{\cos t = -\frac{l}{4\tau} + \frac{1}{4\tau} \sqrt{l^2 + 8\tau^2}}$$

$$t = \pm \arccos \left(-\frac{l}{4\tau} + \frac{1}{4\tau} \sqrt{l^2 + 8\tau^2} \right) (+ 2k\pi, k \in \mathbb{Z})$$

$$\ddot{y} = \frac{\tau^2}{l} - \tau \cdot u - 2 \frac{\tau^2}{l} u^2 = g(u) \quad (u = \cos t)$$

$$u = u_0 = -\frac{l}{4\tau} + \frac{1}{4\tau} \sqrt{l^2 + 8\tau^2} \quad \text{rechte Nullstelle}$$



$g(u)$ wechselt von + nach -

$\ddot{y}(t)$ wechselt in $t = \underbrace{+ \arccos(\dots)}$ von - nach +

Min.

Kritische Punkte der Geschwindigkeit

$$\dot{y}(t) = -\tau \sin t - \frac{\tau^2}{2l} \sin(2t)$$

(Nullstellen 10cm) $\ddot{y}(t) = \frac{\tau^2}{l} - \tau \cos t - 2 \frac{\tau^2}{l} \cos^2 t$

$$\boxed{\cos t = -\frac{l}{4\tau} + \frac{1}{4\tau} \sqrt{l^2 + 8\tau^2}}$$

$$t_{\pm} = \pm \arccos \left(-\frac{l}{4\tau} + \frac{1}{4\tau} \sqrt{l^2 + 8\tau^2} \right) (+ 2k\pi, k \in \mathbb{Z})$$

\ddot{y} ist stetig, also: zwischen zwei aufeinander folgenden Nullstellen ist \ddot{y} entweder positiv oder negativ

$$\ddot{y}(0) = \frac{\tau^2}{l} - \tau - 2 \frac{\tau^2}{l} = -\tau - \frac{\tau^3}{l} < 0$$

Zwischen t_- und t_+ gilt $\ddot{y} > 0$.

$t = \pi$ liegt zwischen t_+ und $t_- + \pi$ (aufeinanderfolgende NSF)

und $\ddot{y}(\pi) = \frac{\tau^2}{l} + \tau - 2 \frac{\tau^2}{l} = \tau - \frac{\tau^3}{l} = \frac{\tau}{l} \underbrace{(l - \tau)}_{> 0} > 0$
 $= \ddot{y}(-\pi)$

Kritische Punkte der Geschwindigkeit

$$\dot{y}(t) = -\tau \sin t - \frac{\tau^2}{2l} \sin(2t)$$

(Nullstellen von $\ddot{y}(t) = \frac{\tau^2}{l} - \tau \cos t - 2 \frac{\tau^2}{l} \cos^2 t$)

$$t_{\pm} = \pm \arccos \left(-\frac{l}{4\tau} + \frac{1}{4\tau} \sqrt{l^2 + 8\tau^2} \right) (+ 2k\pi, k \in \mathbb{Z})$$

- $-\pi < t_- < 0 < t_+ < \pi$

- t_+, t_- sind die einzigen Nullstellen von \ddot{y} in $[-\pi, \pi]$

- $\ddot{y}(-\pi) = \ddot{y}(\pi) > 0 > \ddot{y}(0)$

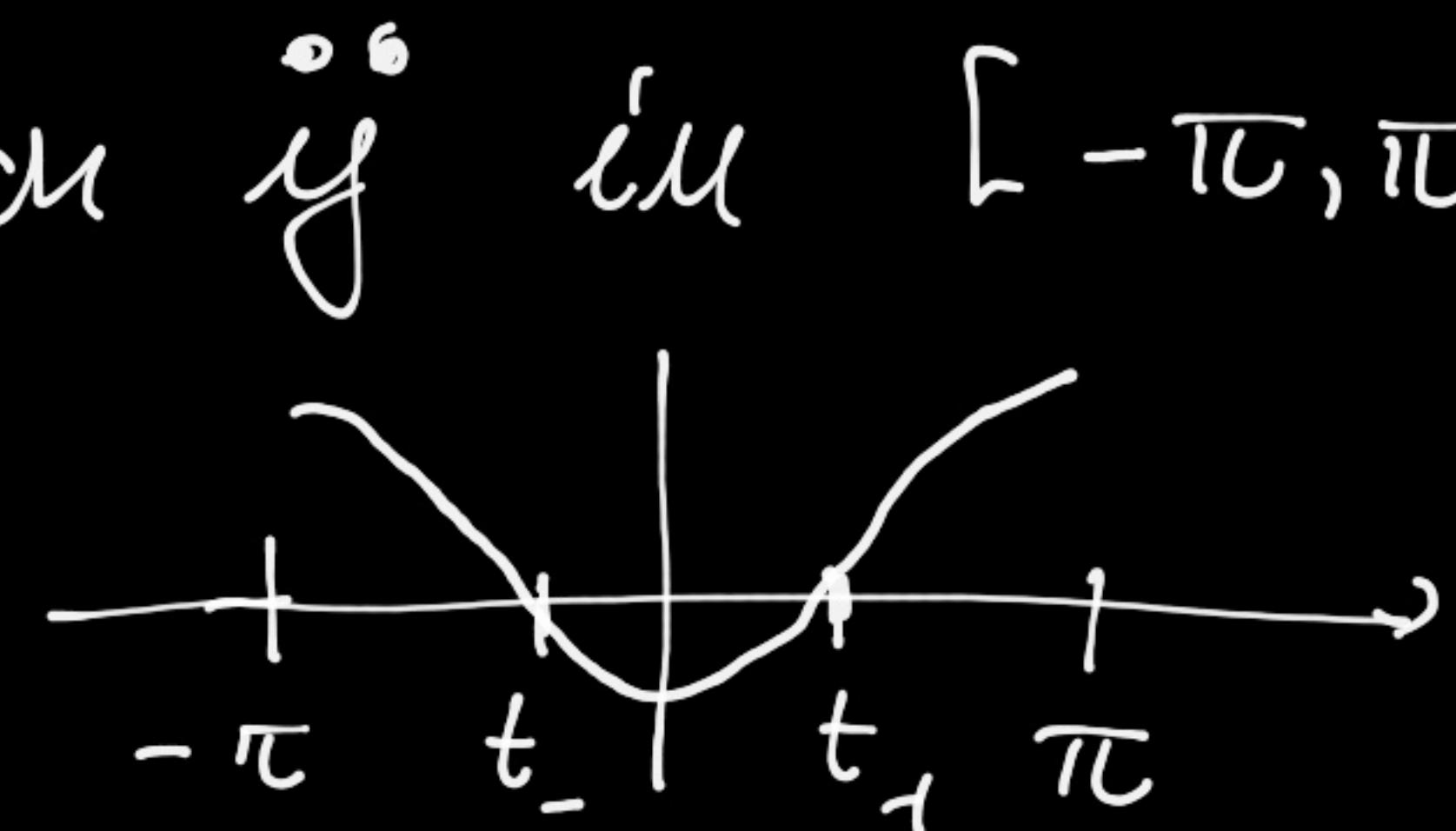
Also: $\ddot{y} > 0$ auf $[-\pi, t_-]$

$\ddot{y} < 0$ auf (t_-, t_+)

$\ddot{y} > 0$ auf $(t_+, \pi]$

Folgt: t_- Maximum

t_+ Minimum



$$\ddot{y}(t) = r \sin t + 2 \frac{r^2}{l} \sin(2t) = 0$$

$$\sin(2t) = 2 \cos t \sin t$$

$$r \sin t + 4 \frac{r^2}{l} \sin t \cdot \cos t = 0$$

also: $\sin t = 0$ oder $1 + 4 \frac{r}{l} \cdot \cos t = 0$

bzw. $\sin t = 0$ oder $\cos t = -\frac{l}{4r} \in [-1, 0]$

\downarrow

Kritische Punkte:

$$t = k \cdot \pi, k \in \mathbb{Z}$$

\downarrow

1. Fall: $l > 4r \rightsquigarrow$ keine weitere Lsg.

$l = 4r$: Lsg. fallen zusammen

$(2k+1)\pi < l < 4r$: weitere Lsg.,

$$\text{nämlich } t = \pm \arccos\left(-\frac{l}{4r}\right)$$

$$\left(+2k\pi, k \in \mathbb{Z}\right)$$

$$\ddot{y}(t) = \tau \sin t + 2 \frac{\tau^2}{l} \sin(2t) = 0$$

$$\ddot{y}(t) = \tau \sin t \cdot \left(1 + 4 \frac{\tau}{l} \cos t \right) = 0$$

Lösungen auf $(-\pi, \pi]$: (reicht! 2π -periodisch)

$$t = 0, \pi, \text{ falls } l \geq 4\tau$$

$$t = 0, \pi, \pm \arccos(-l/4\tau), \text{ falls } 2\tau < l < 4\tau$$

$$l \geq 4\tau: \quad \ddot{y}\left(\frac{\pi}{2}\right) = \tau > 0, \quad \ddot{y}\left(-\frac{\pi}{2}\right) = -\tau$$

Wechsel $+ \rightarrow -$ bei $\pi \quad \leadsto \quad t = \pi$ ist ein Max. von \ddot{y}
 Wechsel $- \rightarrow +$ bei $0 \quad \leadsto \quad t = 0$ ist ein Min. von \ddot{y}

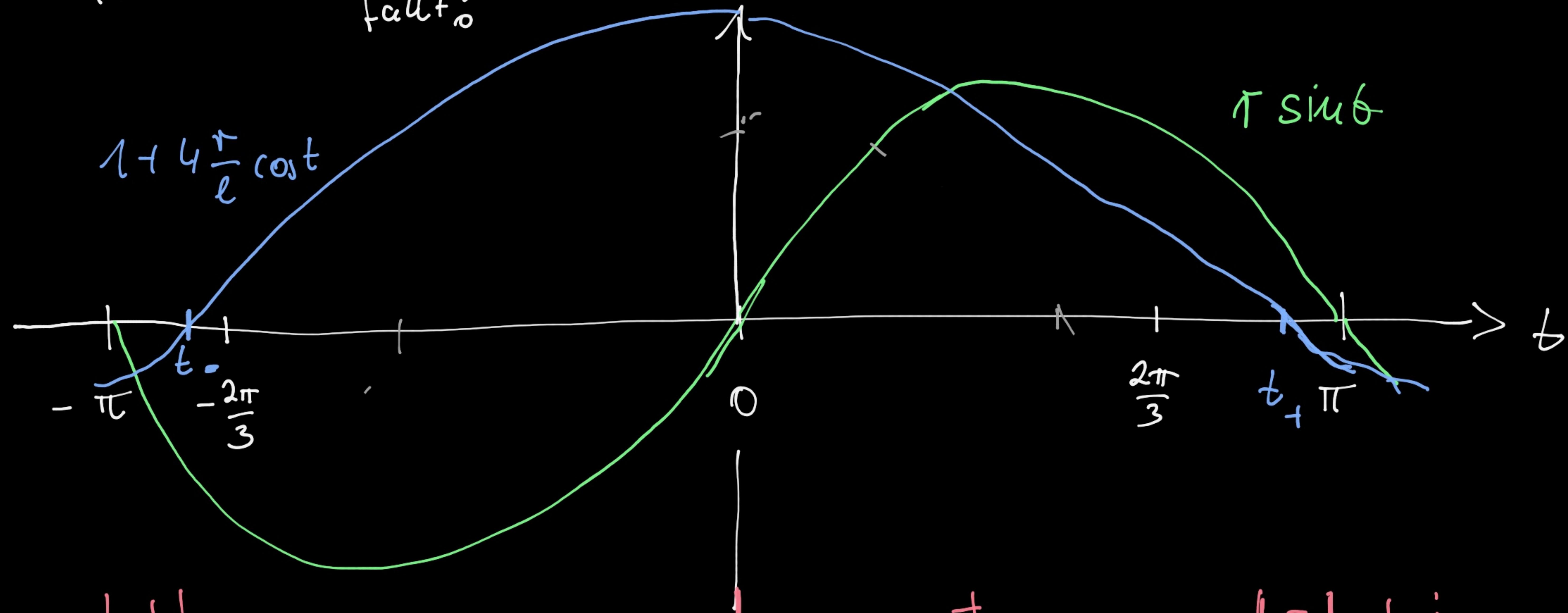
$$\ddot{y}_r(t) = \tau \sin t \cdot \left(1 + 4 \frac{\tau}{\ell} \cos t \right) = 0$$

$2\tau < \ell < 4\tau$: Nullstellen im $(-\pi, \pi]$ sind

$$t = 0, \pi \text{ und } t = t_{\pm} = \pm \arccos \left(-\frac{\ell}{4\tau} \right)$$

$\downarrow : (-4\tau)$

$$-\frac{1}{2} > -\frac{\ell}{4\tau} > -1 \quad \begin{matrix} \arccos \\ \rightsquigarrow \\ \text{fällt} \end{matrix} \quad \frac{2\pi}{3} = \arccos \left(-\frac{1}{2} \right) < t_+ < \pi$$



$$\ddot{y}(t) \quad |+| \quad - \quad | \quad + \quad | - | + ;$$

t_- , t_+ Maxima, $0, \pi$ Minima